

マルチチャネルアナライザ

USB-MCA
APG7300A

取扱説明書

第 1.3.2 版 2024 年 3 月

株式会社 テクノエーピー

〒312-0012 茨城県ひたちなか市馬渡 2976-15

TEL : 029-350-8011

FAX : 029-352-9013

URL : <http://www.techno-ap.com>

e-mail : info@techno-ap.com

安全上の注意・免責事項

このたびは株式会社テクノエーピー（以下「弊社」）の製品をご購入いただき誠にありがとうございます。ご使用前に、この「安全上の注意・免責事項」をお読みの上、内容を必ずお守りいただき、正しくご使用ください。

弊社製品のご使用によって発生した事故であっても、装置・検出器・接続機器・アプリケーションの異常、故障に対する損害、その他二次的な損害を含む全ての損害について、弊社は一切責任を負いません。



禁止事項

- ・ 人命、事故に関わる特別な品質、信頼性が要求される用途にはご使用できません。
- ・ 高温、高湿度、振動の多い場所などでのご使用はご遠慮ください（対策品は除きます）。
- ・ 定格を超える電源を加えないでください。
- ・ 基板製品は、基板表面に他の金属が接触した状態で電源を入れないでください。



注意事項

- ・ 発煙や異常な発熱があった場合はすぐに電源を切ってください。
- ・ ノイズの多い環境では正しく動作しないことがあります。
- ・ 静電気にはご注意ください。
- ・ 製品の仕様や関連書類の内容は、予告無しに変更する場合があります。

保証条件

「当社製品」の保証条件は次のとおりです。

- ・ 保証期間 ご購入後一律 1 年間といたします。
- ・ 保証内容 保証期間内で使用中に故障した場合、修理または交換を行います。
- ・ 保証対象外 故障原因が次のいずれかに該当する場合は、保証いたしません。
 - （ア） 「当社製品」本来の使い方以外のご利用
 - （イ） 上記のほか「当社」または「当社製品」以外の原因（天災等の不可抗力を含む）
 - （ウ） 消耗品等

目 次

1.	概要.....	4
2.	仕様.....	5
3.	外観.....	6
4.	セットアップ.....	7
4. 1.	接続.....	7
4. 2.	ドライバーソフトウェアのインストール.....	8
4. 3.	アプリケーションソフトウェアのインストール.....	19
5.	アプリケーション画面.....	22
5. 1.	起動画面.....	22
5. 2.	終了画面.....	23
5. 3.	config タブ.....	24
5. 4.	file タブ.....	26
5. 5.	calibration タブ.....	27
5. 6.	グラフ.....	29
6.	計測.....	31
6. 1.	計測開始.....	31
6. 2.	計測停止.....	31
7.	ファイル.....	32
7. 1.	ヒストグラムデータファイル.....	32
8.	機能.....	33
8. 1.	外部 GATE 入力信号タイミングによるデータ取得.....	33
8. 2.	VE TO 信号タイミングによるデータ破棄.....	33
8. 3.	FWHM (半値幅) の算出方法.....	34
8. 4.	gross (グロス) カウント及び net (ネット) カウントの算出.....	35
8. 5.	2 点校正の計算方法.....	36
9.	Tool 機能 gauss fit analysis.....	37
9. 1.	起動画面.....	38
9. 2.	オンラインの場合.....	40
9. 3.	オフラインの場合.....	41
9. 4.	注意事項.....	42
9. 5.	終了.....	42
10.	Tool 機能 peak search analysis.....	43
10. 1.	起動画面.....	44
10. 2.	オンラインの場合.....	46
10. 3.	オフラインの場合.....	47
10. 4.	注意事項.....	47
10. 5.	終了.....	47

1. 概要

テクノエーピー社製USB-MCA（USB-Multi Channel Analyzer（マルチチャネルアナライザ））APG7300A（以下本機器）は、信号入力用 1CH に高速逐次比較型 ADC を搭載し、電源は AC アダプタを使用せずに USB バスパワーのみで動作する軽量コンパクトな MCA です。

検出器からのプリアンプ信号をスペクトロスコープアンプ（リニアアンプ、以下アンプ）に入力し、アナログ回路によって増幅と波形整形（シェイピング）処理された出力信号を本機器へ入力します。この信号の振幅（波高値、ピーク値）には、放射線のエネルギー情報などが含まれています。MCA は、この信号を検出し最大波高値をデジタル（AD）変換しヒストグラムを生成する波高解析装置です。

MCA の性能を表す指標にデッドタイムがあります。デッドタイムとは、MCA が波高値を計測できない時間帯のことです。放射線のように不規則に発生する事象に対し、事象発生からピーク検出、波高値のデジタル変換、メモリ書き換え、波高値のリセットまでを実行している間は、新たな事象を計測できません。本機器のデッドタイムは、固定 500nsec です。

計測に関する動作としては、ヒストグラム（histogram）モードがあります。

ヒストグラムモードは、横軸を keV などのエネルギー波高値、縦軸をカウントとしたヒストグラムを生成します。

付属ソフトウェアとしては、Windows 上で動作するドライバーソフトウェアと USB-MCA アプリケーション（以下本アプリ）があります。

本書は、本機器の取り扱いについて説明するものです。

2. 仕様

製品名	USB-MCA	※付属アプリケーション名も同じ
型式	APG7300A	※型式以降に追加表記がある製品も含まれます
(1) アナログ入力		
・チャンネル数	1CH	
・入力レンジ	0 から+10V	
・入力インピーダンス	1 k Ω	
・入力可能パルス幅	最小 100nsec から最大 100 μ sec	※スレッシュホールドを超えている期間
(2) ADC		
・変換方式	逐次比較型	
・分解能	16bit	
・変換+リセット時間	500ns	
・ADC ゲイン	16384、8192、4096、2048、1024、512 チャンネル	
・スレッシュホールド	フルスケール 0 から 50%、PC から設定	
・LLD	フルスケール 0 から 100%、PC から設定	
・ULD	フルスケール 0 から 100%、PC から設定	
(3) 性能		
・デッドタイム	500nsec 固定	※アンプの処理時間は含みません
・積分非直線性	$\pm 0.025\%$ (typ) 以下	
・微分非直線性	$\pm 1\%$ (typ) 以下	
(4) 外部入力		
・外部入力	GATE と VETO	
(5) 機能		
・計測モード	ヒストグラムモード (最大 16384ch、 2^{32} カウント/ch)	
・通信 I/F	USB 2.0	
	※ USBケーブルの長さは2m以下、USB3.0ポートでのご使用を推奨とします。 USB ポートに低消費電力設定がある場合は極力解除するか、AC アダプタでの 給電があるUSBハブでのご使用をご検討ください。	
(6) ソフトウェア	アプリケーション USB-MCA software Windows 版 ドライバソフトウェア	
(7) 外形寸法	70 (W) ×140 (D) ×20 (H) mm	
(8) 重量	約 180g	
(9) 付属品	取扱説明書 CD (ドライバソフトウェアとアプリケーション及び取扱説明書) USB ケーブル (コネクタがUSB (A) オスとUSB (Mini-B) オスのケーブル)	

3. 外観

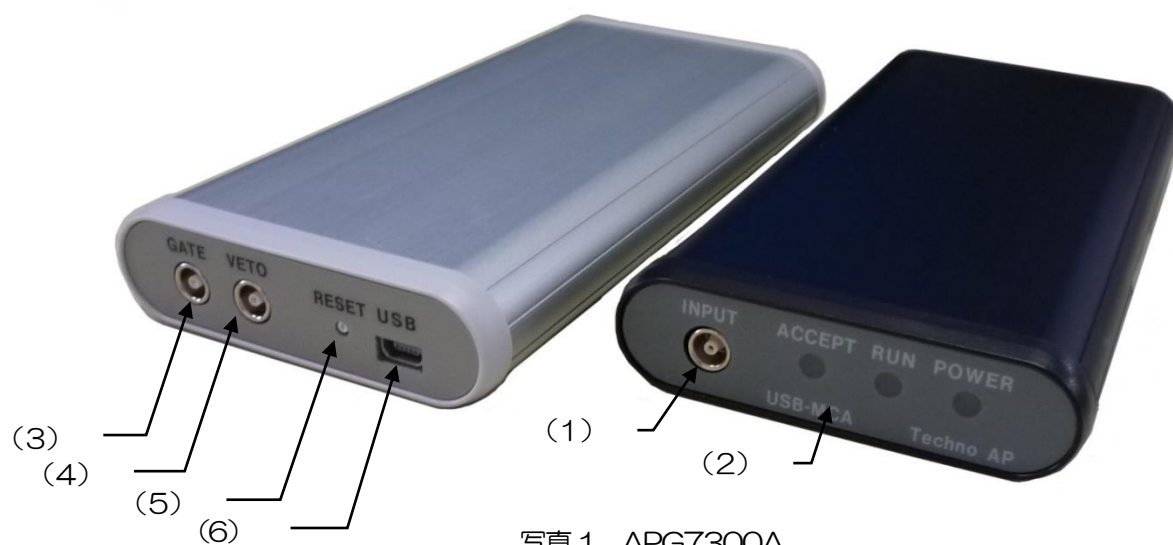


写真1 APG7300A

【前面】

- | | |
|-----------|-----------------------------------------|
| (1) INPUT | アンプ信号入力用 LEMO 社製 (EPL.00.250.NTN) コネクタ。 |
| (2) LED | 動作確認用 LED |
| POWER | 電源入 (PC と接続) 時点灯 |
| RUN | 計測開始時に点灯 |
| ACCEPT | 信号検出時に点灯 |

【背面】

- | | |
|-----------|-------------------------------------------------------------------------------------|
| (3) GATE | 外部 GATE (ゲート) 信号入力用 LEMO コネクタ。LV-TTL レベルの信号を入力。
入力 “High” でデータ取得、” Low “でデータ未取得。 |
| (4) VETO | 外部 VETO (ベト) 信号入力用 LEMO コネクタ。LV-TTL レベルの信号を入力。
入力 “High” でデータ未取得、” Low “でデータ取得。 |
| (5) RESET | リセットボタン |
| (6) USB | USB 2.0 Mini-B レセプタクル (メス) |

※ 変換アダプタのご紹介

本機器への信号入力コネクタに、LEMO 社製 EPL.00.250.NTN 及び同等形状のものを使用しております。BNC コネクタケーブルをご使用の場合、以下のような変換アダプタをご使用頂くことで、本機器と接続することが可能となります。

メーカー Huber & Suhner 社
 メーカー型式 33_QLA-BNC-01-1/1--_NE
 内容 QLA-01 to BNC
 Connector Gender 1 Interface QLA-01
 Connector Gender 2 Interface BNC



写真2 33_QLA-BNC-01-1/1--_NE

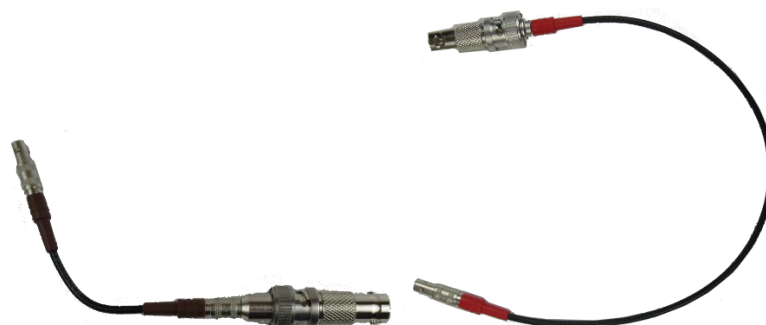


写真3 LEMO-BNC 変換ケーブル例

4. セットアップ

4. 1. 接続

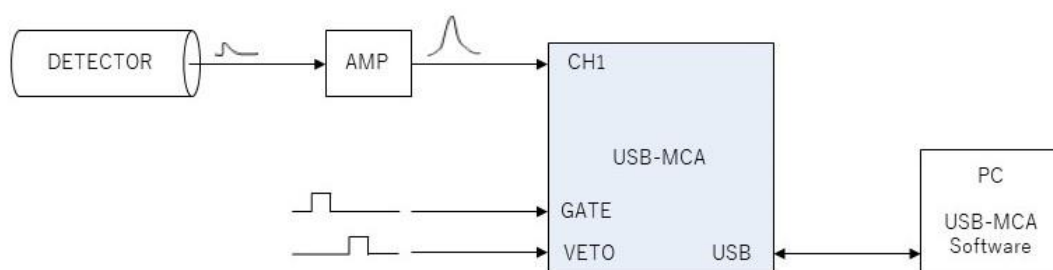


図 1 MCA 使用時の接続

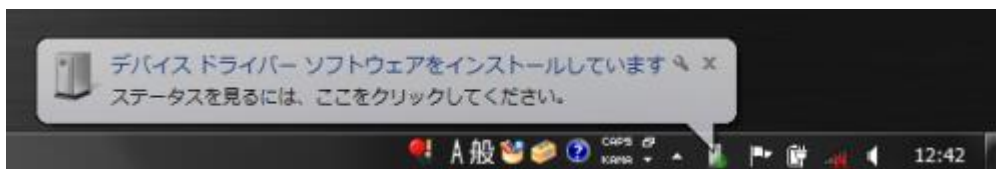
- (1) USB-MCA と PC を付属 USB ケーブルで接続します。
 ※ はじめて接続する PC にはドライバーソフトウェアをインストールする必要があります。ドライバーソフトウェアのインストール方法は後述を参照ください。
 ※ **本機器の電源が OFF の状態での信号ケーブル接続は行わないでください。**
- (2) PWR LED の点灯を確認します。
- (3) 検出器（上図 DETECTOR）のプリアンプ出力信号をアンプ（上図 AMP）に接続します。
- (4) アンプの波形整形された出力信号を、本機器の INPUT に接続します。
- (5) 外部信号による制御が必要な場合は、GATE または VETO 端子に LV-TTL レベルを入力します。GATE 端子にケーブルを接続した状態で INPUT にてピークを検出時に、オープンまたは GATE 信号が High 状態の場合にデータを取得します。または VETO 端子にケーブルを接続した状態で INPUT にてピークを検出時に、オープンまたは VETO 信号が Low 状態の場合にデータを取得します。

4. 2. ドライバーソフトウェアのインストール

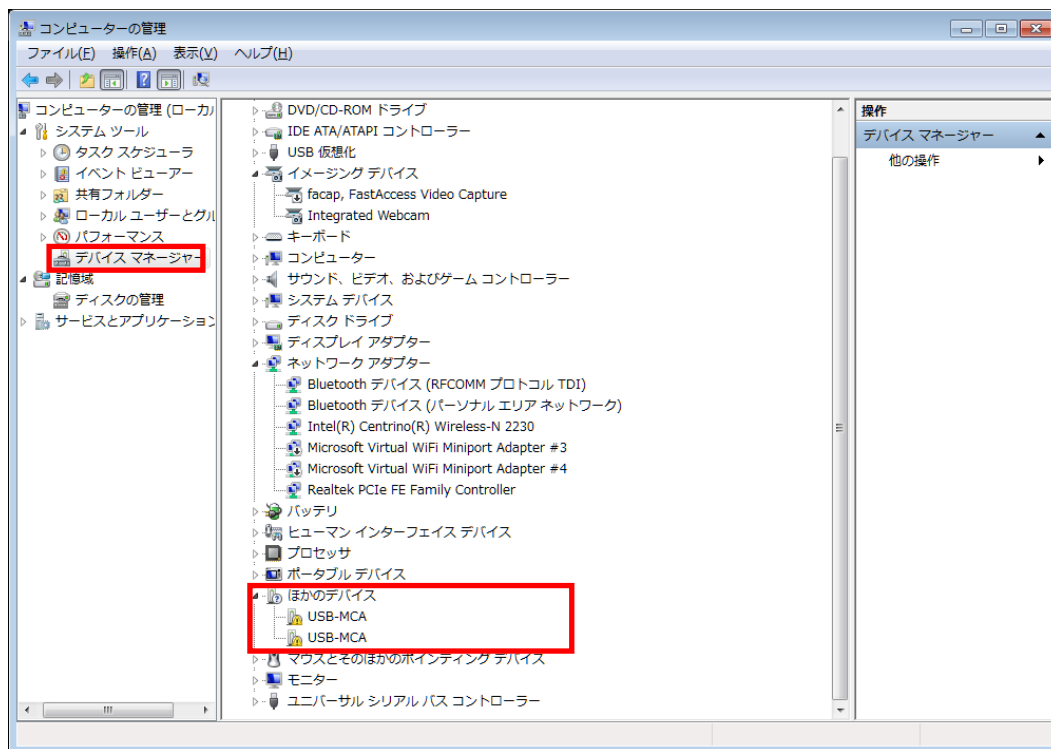
はじめて本機器を接続するPC には、まず付属 CD からドライバーソフトウェアをインストールする必要があります。

Windows 7 の場合

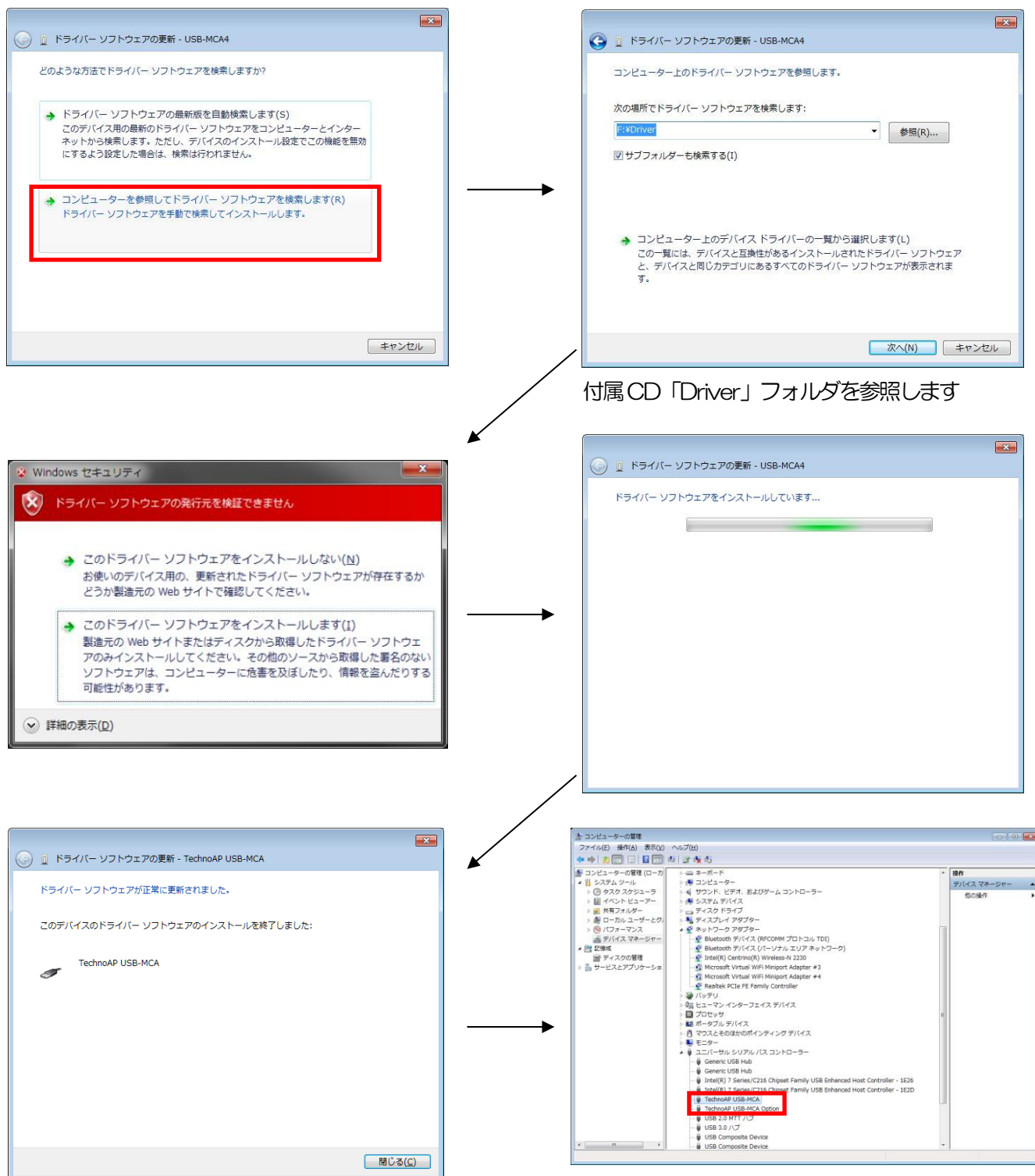
- (1) **(必須)** Administrator でログインまたは管理者権限のアカウントでログインします。
- (2) 本機器を PC と USB ケーブルで接続します。
- (3) デスクトップ右下に「デバイスドライバーソフトウェアをインストールしています」と表示。



この後、「デバイスドライバーソフトウェアは正しくインストールされませんでした」と表示された場合、デバイスマネージャーを開き、「USB-MCA」のアイコンを確認します。アイコンの上で右クリックし「ドライバーソフトウェアの更新」をクリックします。



(4) 対話形式にてインストールを進めます



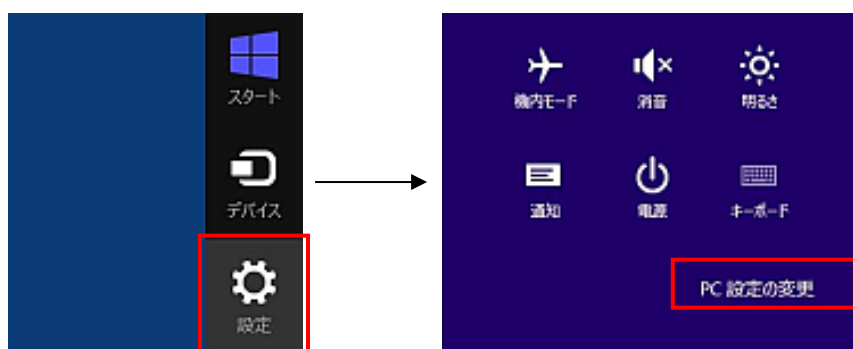
続けて「TechnoAP USB-MCA Option」をインストールします。「TechnoAP USB-MCA」ドライバーソフトウェアのインストール後、同じ手順で「TechnoAP USB-MCA Option」をインストールします。デバイスマネージャーにて「TechnoAP USB-MCA」と「TechnoAP USB-MCA Option」の2つのアイコンが正常であることを確認します。ドライバーソフトウェアが正常にインストールできた後、アプリケーションをインストールします。インストール手順を次章に記載します。

Windows 8 (64bit) の場合

Windows8 (64bit) では、ユーザーが誤ってドライバーソフトウェアをインストールすることを防ぐため、デジタル署名のないドライバーソフトウェアは標準ではインストールできないようになっています。

本ドライバーソフトウェアはデジタル署名が無いため、インストールする前に以下の手順で「ドライバー署名の強制を無効にする」必要があります。

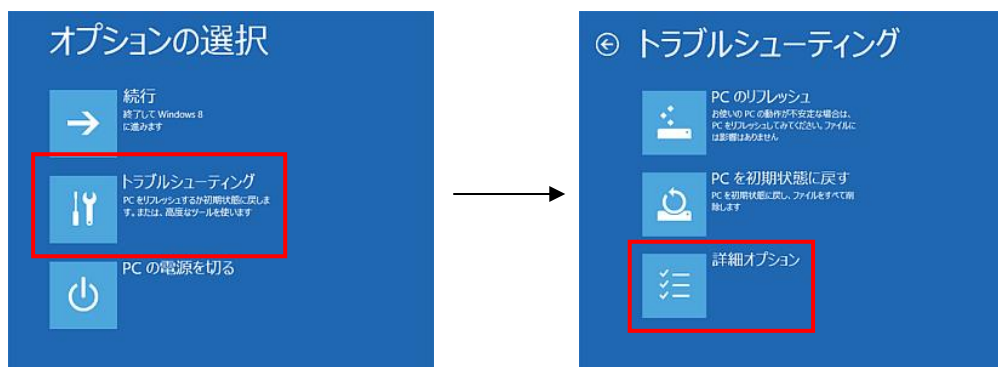
- (1) スタート画面でチャームを表示させます。
 - ・マウス操作の場合：画面の右上隅か右下隅にマウスを移動する。
 - ・タッチ操作の場合：画面右側から中央に向かってスワイプする。
- (2) チャームより「設定」を選択し、設定メニューより「PC 設定の変更」を選択します。



- (3) 「PC 設定」画面より「全般」を選択し、「PC の起動をカスタマイズする」-「今すぐ再起動する」を選択します。



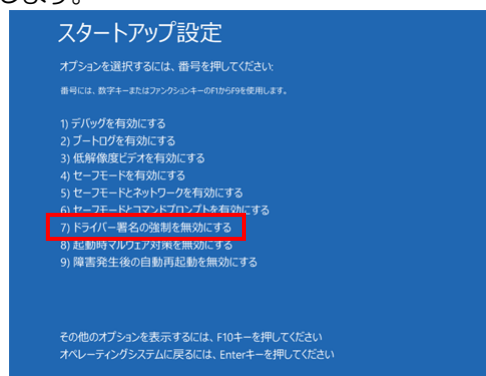
- (4) 「オプションの選択」画面より「トラブルシューティング」を選択し、「トラブルシューティング」画面より「詳細オプション」を選択します。



- (5) 「詳細オプション」画面より「スタートアップ設定」を選択し、「スタートアップ設定」画面で「再起動」を選択します。



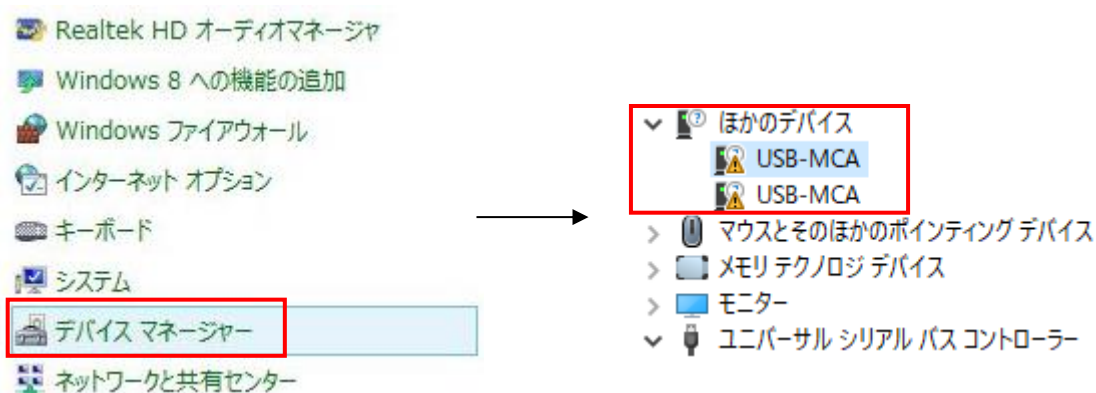
- (6) 再起動後の「スタートアップ設定」画面で「7」キーを押し「7) ドライバー署名の強制を無効にする」を選択します。



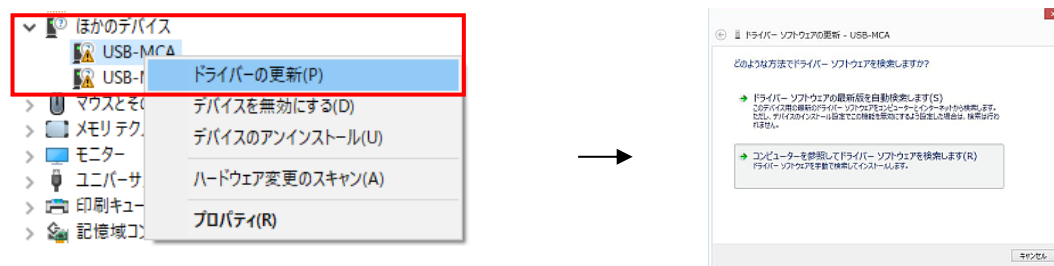
- (7) (必須) 再起動後に Administrator でログインまたは管理者権限のアカウントでログインします。
 (8) USB-MCA を PC と USB ケーブルで接続します。
 (9) スタート画面で右クリックし「アプリ・バー」を表示し、「すべてのアプリ」を選択し、「アプリ」ビューから「コントロールパネル」を選択します。



- (10) 「コントロールパネル」より「デバイスマネージャー」を選択し、「デバイスマネージャー」を表示します。



- (11) 「USB-MCA」を右クリックし、「ドライバーソフトウェアの更新」を選択し、「コンピュータを参照してドライバーソフトウェアを検索します」を選択します。



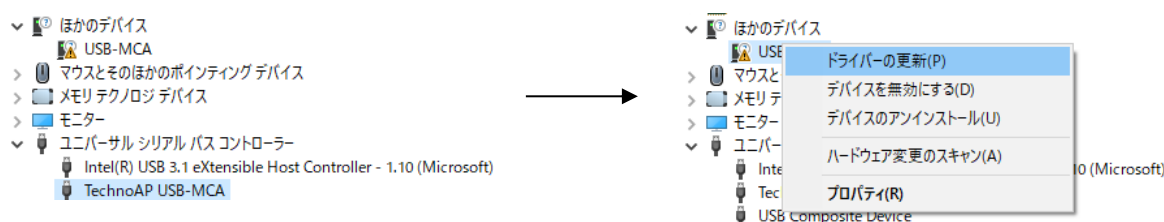
- (12) 「ドライバーソフトウェアの更新」画面が表示されたら「参照」を選択し、「フォルダーの参照」画面が表示されたら「USB-MCA」のドライバーソフトウェアが保存されているドライブを選択し、「OK」を選択します。「ドライバーソフトウェアの更新」画面に戻ったら「次へ」を選択します。



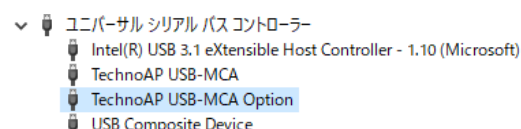
- (13) 「Windows セキュリティ」画面が表示されたら、「このドライバーソフトウェアをインストールします」を選択します。「ドライバーソフトウェアが正常に更新されました」と表示されたら、「閉じる」を選択します。



- (14) 「デバイスマネージャー」画面に「TechnoAP USB-MCA」が表示されたら、残っている「USB-MCA」を右クリックし、(11) から繰り返す、残りのドライバーソフトウェアを更新します。




- (15) 「デバイスマネージャー」画面に「TechnoAP USB-MCA Option」が表示され、ドライバーソフトウェアのインストールが完了します。

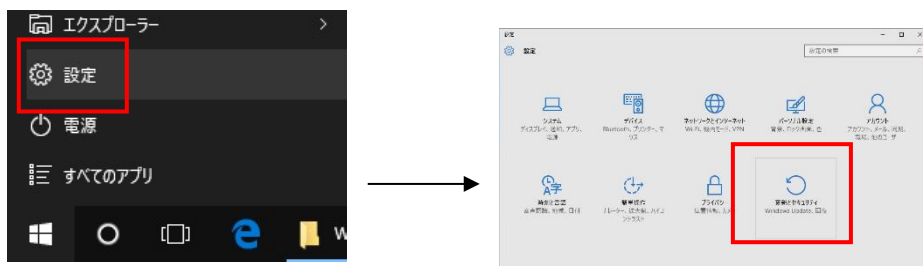


Windows10（64bit）の場合

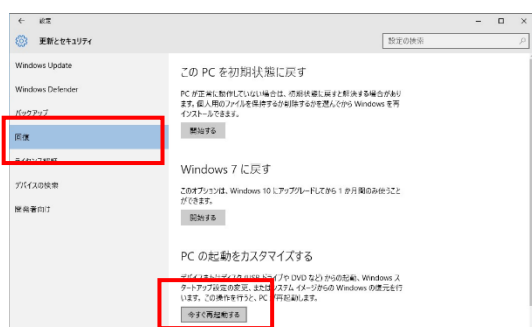
Windows10（64bit）では、ユーザーが誤ってドライバーソフトウェアをインストールすることを防ぐため、デジタル署名のないドライバーソフトウェアは標準ではインストールできないようになっています。

本ドライバーソフトウェアはデジタル署名が無いため、インストールする前に以下の手順で「ドライバー署名の強制を無効にする」必要があります。

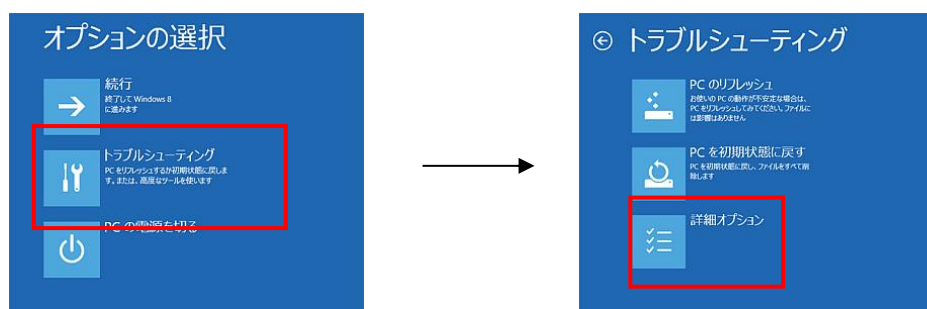
- (1) 画面の左下にあるスタートボタンを右クリックし、ポップアップメニューから「設定」を選択します。
- (2) 「設定」画面より「変更とセキュリティ」を選択します。



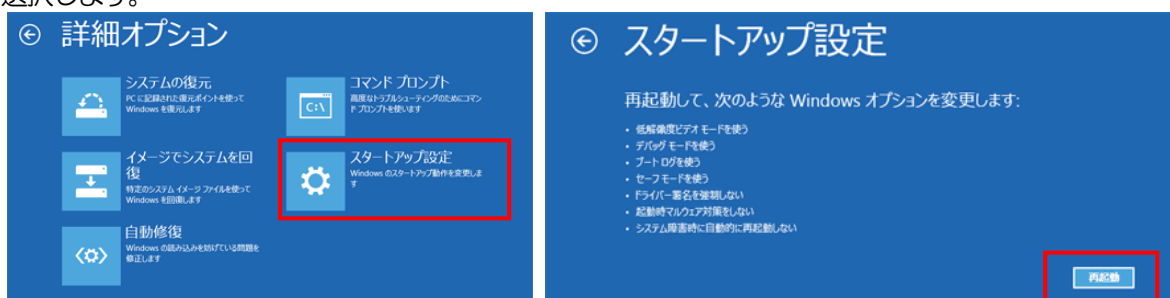
- (3) 「変更とセキュリティ」画面より「回復」を選択し、「PC の起動をカスタマイズする」-「今すぐ再起動する」を選択します。



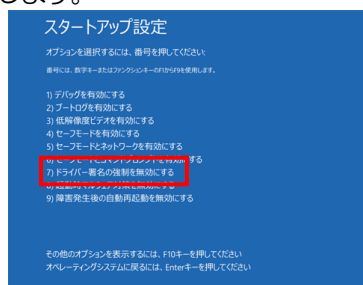
- (4) 「オプションの選択」画面より「トラブルシューティング」を選択し、「トラブルシューティング」画面より「詳細オプション」を選択します。




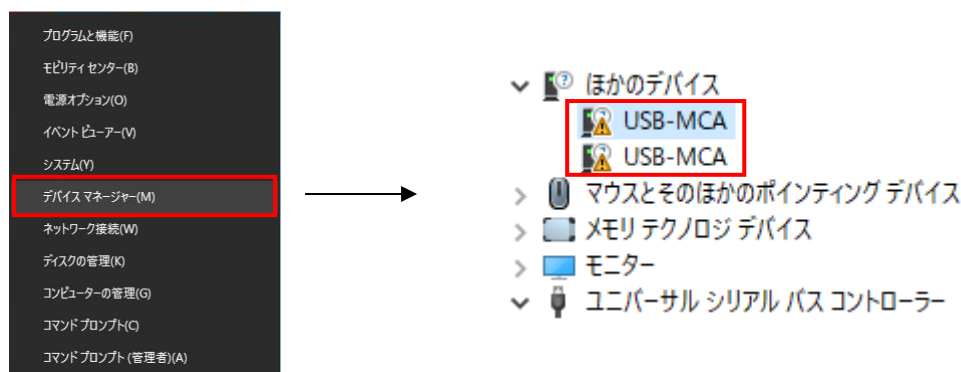
- (5) 「詳細オプション」画面より「スタートアップ設定」を選択し、「スタートアップ設定」画面で「再起動」を選択します。



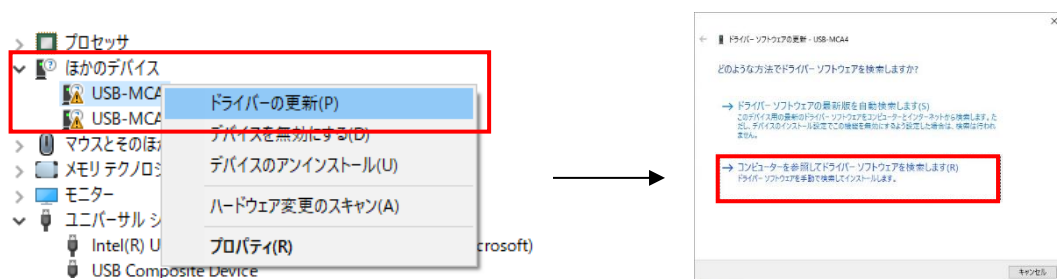
- (6) 再起動後の「スタートアップ設定」画面で「7」キーを押し「7) ドライバー署名の強制を無効にする」を選択します。



- (7) (必須) 再起動後に Administrator でログインまたは管理者権限のアカウントでログインします。
 (8) USB-MCA を PC と USB ケーブルで接続します。
 (9) 画面の左下にあるスタートボタンを右クリックし、ポップアップメニューから「デバイスマネージャー」を選択します。



- (10) 「USB-MCA」を右クリックし、「ドライバーソフトウェアの更新」を選択し、「コンピュータを参照してドライバーソフトウェアを検索します(R)」を選択します。



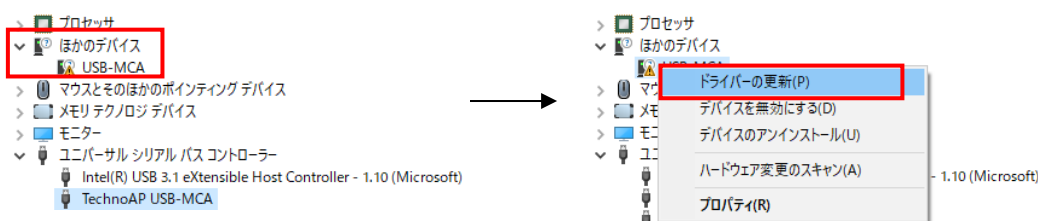
- (11) 「ドライバーソフトウェアの更新」画面が表示されたら、「参照」を選択します。
 「フォルダーの参照」画面が表示されたら、「USB-MCA」のドライバーソフトウェアが保存されているドライブを選択し、「OK」を選択します。
 「ドライバーソフトウェアの更新」画面に戻ったら「次へ」を選択します。



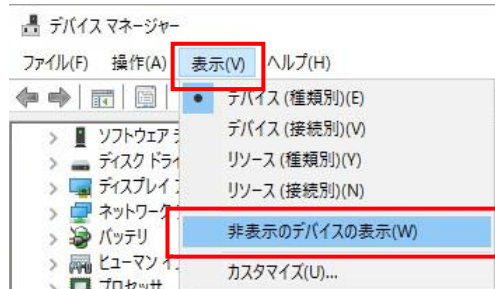
- (12) 「Windows セキュリティ」画面が表示されたら、「このドライバーソフトウェアをインストールします」を選択します。
「ドライバーソフトウェアが正常に更新されました」と表示されたら、「閉じる」を選択します。



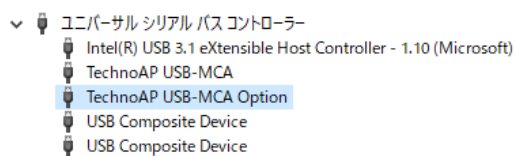
- (13) 「デバイスマネージャー」画面に「TechnoAP USB-MCA」が表示されたら、残っている「USB-MCA」を右クリックし、(11) から繰り返し、残りのドライバーソフトウェアを更新します。



- (14) 「デバイスマネージャー」画面に「TechnoAP USB-MCA」が表示されなかった場合は、デバイスメニューの「表示」から「非表示デバイスの表示」を選択します。




- (15) 「デバイスマネージャー」画面に「TechnoAP USB-MCA Option」が表示され、ドライバーソフトウェアのインストールが完了します。



Windows11 の場合

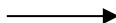
Windows11 では、ユーザーが誤ってドライバーソフトウェアをインストールすることを防ぐため、デジタル署名のないドライバーソフトウェアは標準ではインストールできないようになっています。

本ドライバーソフトウェアはデジタル署名が無いため、インストールする前に、以下の手順で「ドライバー署名の強制を無効にする」必要があります。

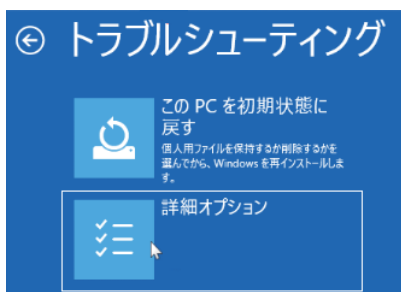
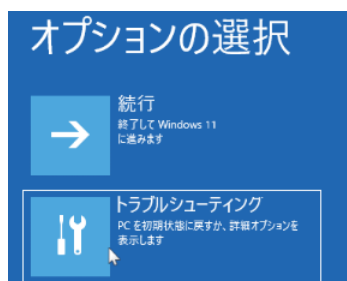
- (1) 画面下にあるスタートボタンを右クリックし、ポップアップメニューから「設定」を選択して、「システム」画面を表示します。



- (2) 「システム」画面より「回復」を選択し、「PC の起動をカスタマイズする」から「今すぐ再起動」を選択します。



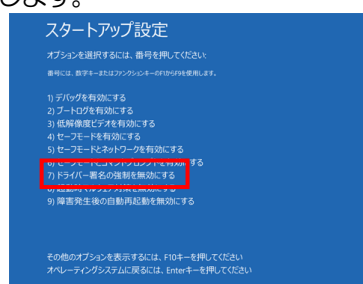
- (3) 「オプションの選択」画面より「トラブルシューティング」を選択し、「トラブルシューティング」画面より「詳細オプション」を選択します。




- (4) 「詳細オプション」画面より「スタートアップ設定」を選択し、「スタートアップ設定」画面で「再起動」を選択します。



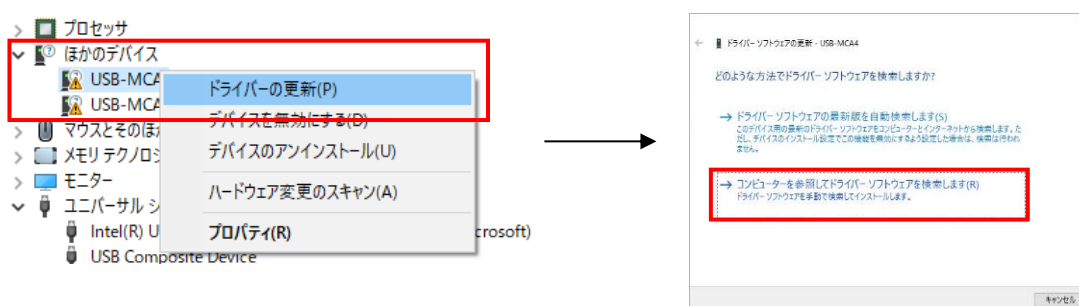
- (5) 再起動後の「スタートアップ設定」画面で「7」キーを押し「7) ドライバー署名の強制を無効にする」を選択します。



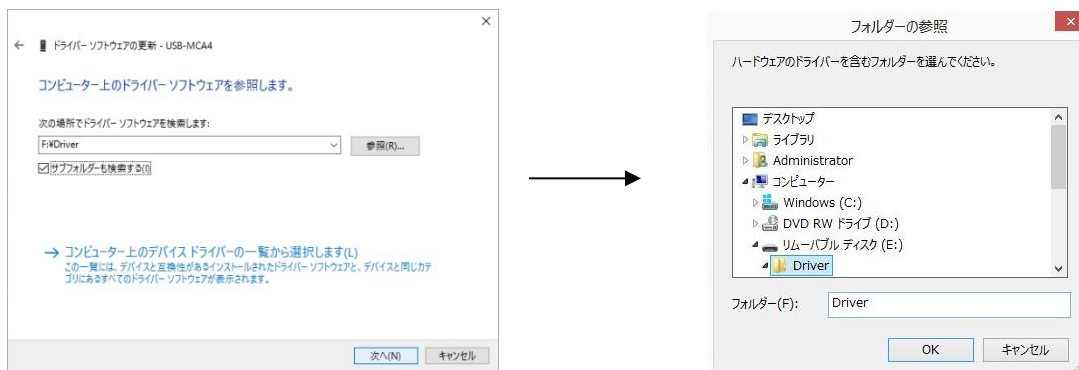
- (6) (必須) 再起動後に Administrator でログインまたは管理者権限のアカウントでログインします。
 (7) USB-MCA を PC と USB ケーブルで接続します。
 (8) 画面下にあるスタートボタン  を右クリックし、ポップアップメニューから「デバイスマネージャー」を選択します。



- (9) 「USB-MCA」を右クリックし、「ドライバーソフトウェアの更新」を選択し、「コンピュータを参照してドライバーソフトウェアを検索します」を選択します。



- (10) 「ドライバーソフトウェアの更新」画面が表示されたら、「参照」を選択します。
 「フォルダーの参照」画面が表示されたら、「USB-MCA」のドライバーソフトウェアが保存されているドライブを選択し、「OK」を選択します。
 「ドライバーソフトウェアの更新」画面に戻ったら「次へ」を選択します。

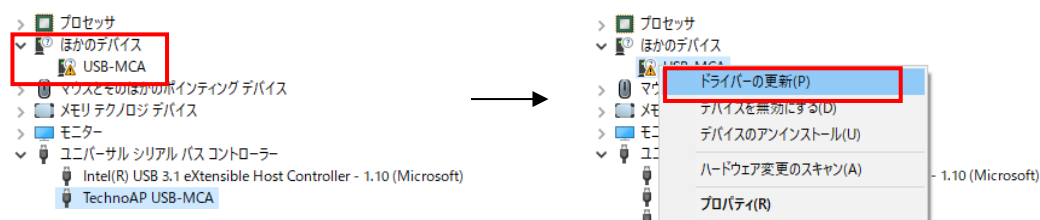


(11) 「Windows セキュリティ」画面が表示されたら、「このドライバーソフトウェアをインストールします」を選択します。

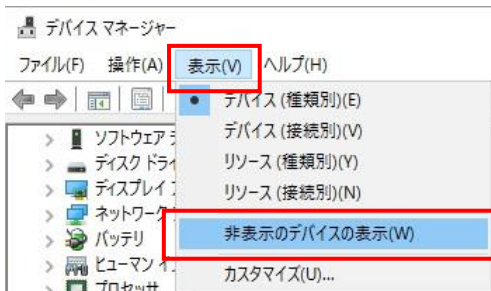
「ドライバーソフトウェアが正常に更新されました」と表示されたら、「閉じる」を選択します。



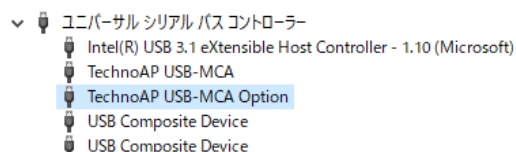
(12) 「デバイスマネージャー」画面に「TechnoAP USB-MCA」が表示されたら、残っている「USB-MCA」を右クリックし、(11) から繰り返し、残りのドライバーソフトウェアを更新します。



(13) 「デバイスマネージャー」画面に「TechnoAP USB-MCA」が表示されなかった場合は、デバイスメニューの「表示」から「非表示デバイスの表示」を選択します。



(14) 「デバイスマネージャー」画面に「TechnoAP USB-MCA Option」が表示され、ドライバーソフトウェアのインストールが完了します。



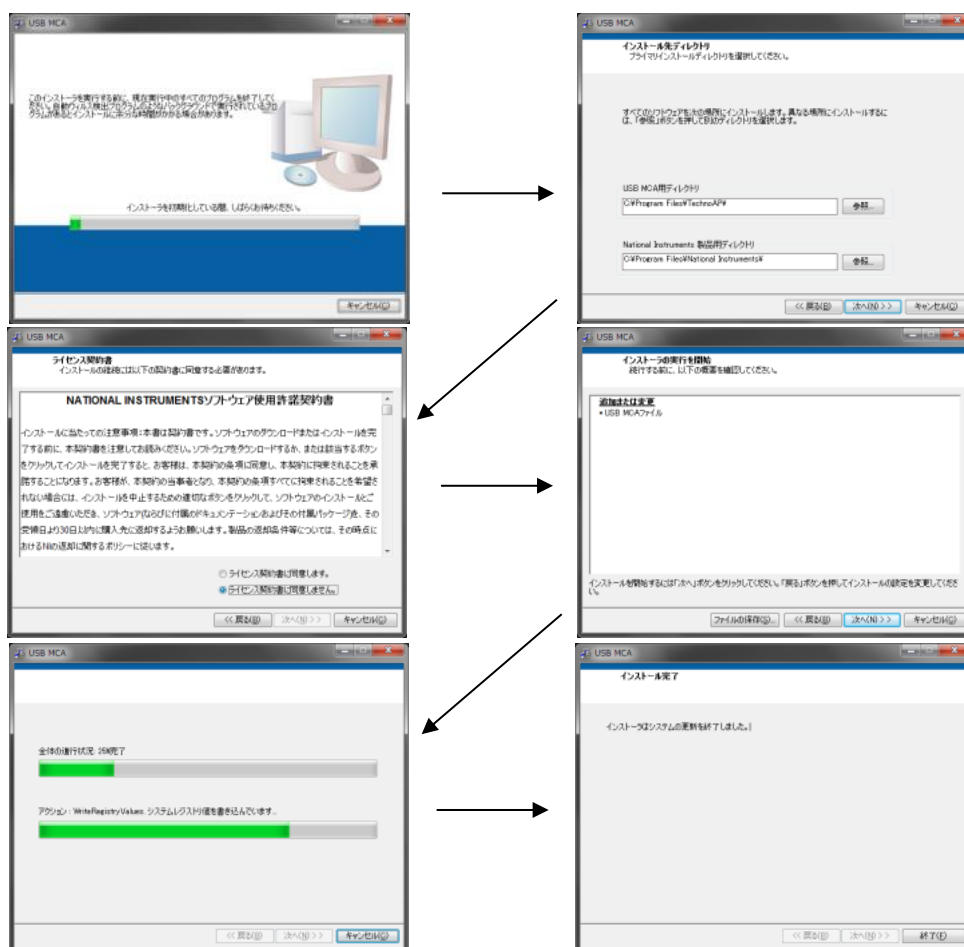
4. 3. アプリケーションソフトウェアのインストール

前章の手順にてドライバソフトウェアが正常にインストールされた後、USB-MCA のアプリケーション（実行形式ファイル）と開発環境である LabVIEW のランタイムエンジンをインストールする必要があります。付属 CD にあるインストールには、USB-MCA のアプリケーションと LabVIEW のランタイムエンジンが含まれており同時にインストールできます。

インストール手順は以下の通りです。

Windows 7 の場合 （Windows 8 の場合も同様）

- (1) **（必須）** Administrator でログインまたは管理者権限のアカウントでログインします。
- (2) 付属 CD 内の「Application」フォルダ内の「setup.exe」を実行します。対話形式にてインストールを進めます。

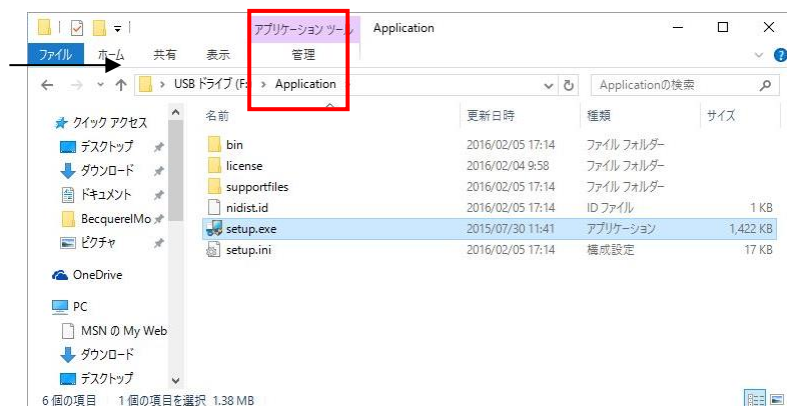


- (3) 「スタートボタン」 - 「TechnoAP」 - 「USB-MCA」を実行します。
- (4) アプリケーション「USB-MCA」が起動します。

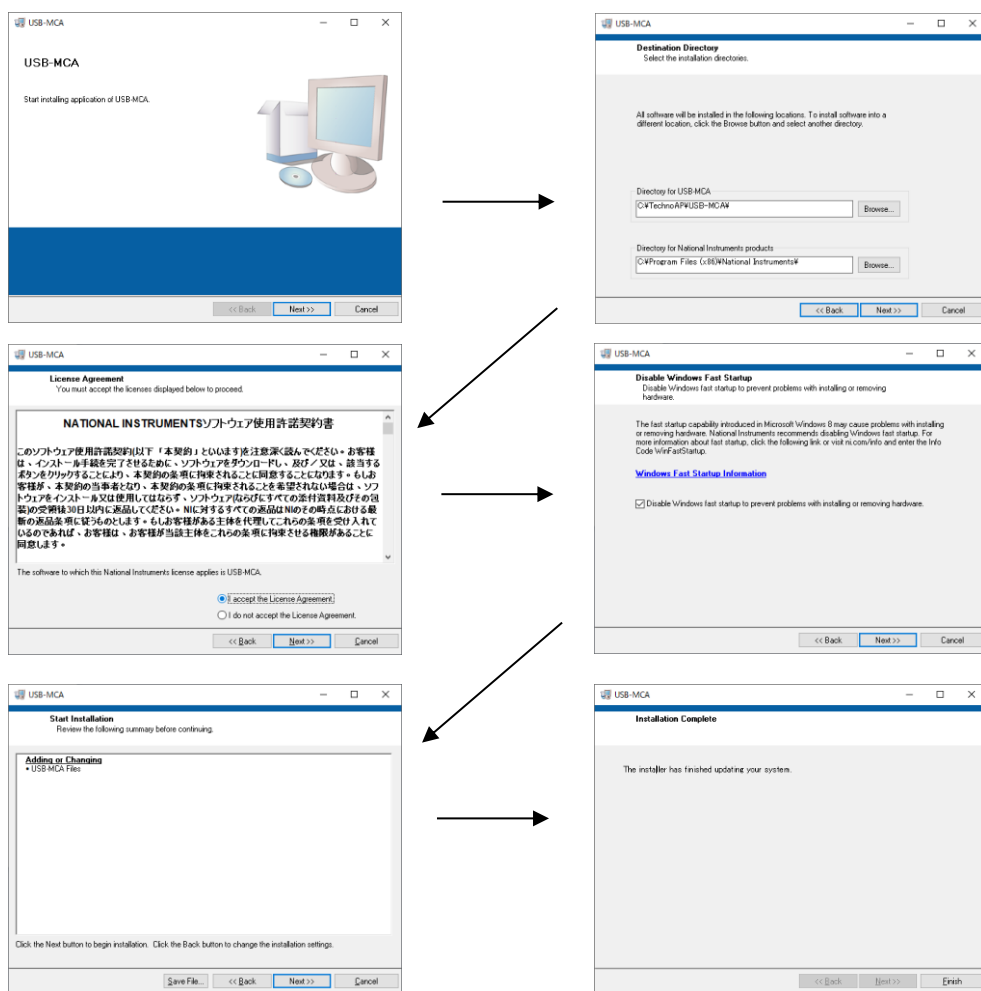
もし起動直後に「connection error」ダイアログが表示された場合は、本機器がPCと正しく接続されているか、デバイスマネージャで本機器が認識されているか、をご確認ください。

Windows 10 の場合 (Windows 11 の場合も同様)

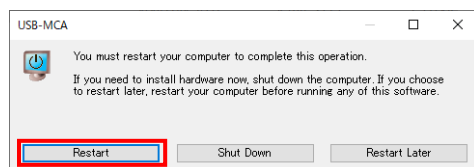
- (1) 付属CD内の「Application」フォルダ内の「setup.exe」を選択します。メニューのアプリケーションツールの「管理」を選択し、「管理者として実行」を選択します。



- (2) 付属CD内の「Application」フォルダ内の「setup.exe」を実行します。対話形式にてインストールを進めます。



- (3) コンピュータを再起動するように表示されるので、「Restart」ボタンをクリックして再起動します。

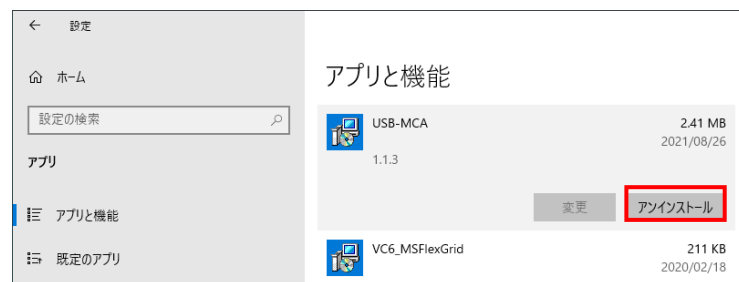


- (4) デスクトップに「USB-MCA」のアイコンが作成されるので、ダブルクリックするとアプリケーションが起動します。

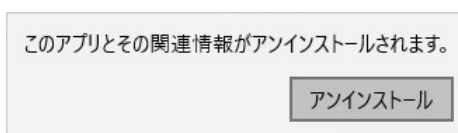
もし起動直後に「connection error」ダイアログが表示された場合は、本機器がPC と正しく接続されているか、デバイスマネージャで本機器が認識されているか、をご確認ください。

※アンインストール

アンインストールは、スタートボタンを右クリックし、「アプリと機能」から「USB-MCA」を選択して、「アンインストール」を選択します。



「このアプリとその関連情報がアンインストールされます。」と表示されるので、「アンインストール」を選択します。



5. アプリケーション画面

5. 1. 起動画面

スタートボタン - TechnoAP - USB-MCA またはスタート画面、または アプリ ビューでUSB-MCA（Windows 8 の場合）を実行すると、以下の起動画面が表示されます。

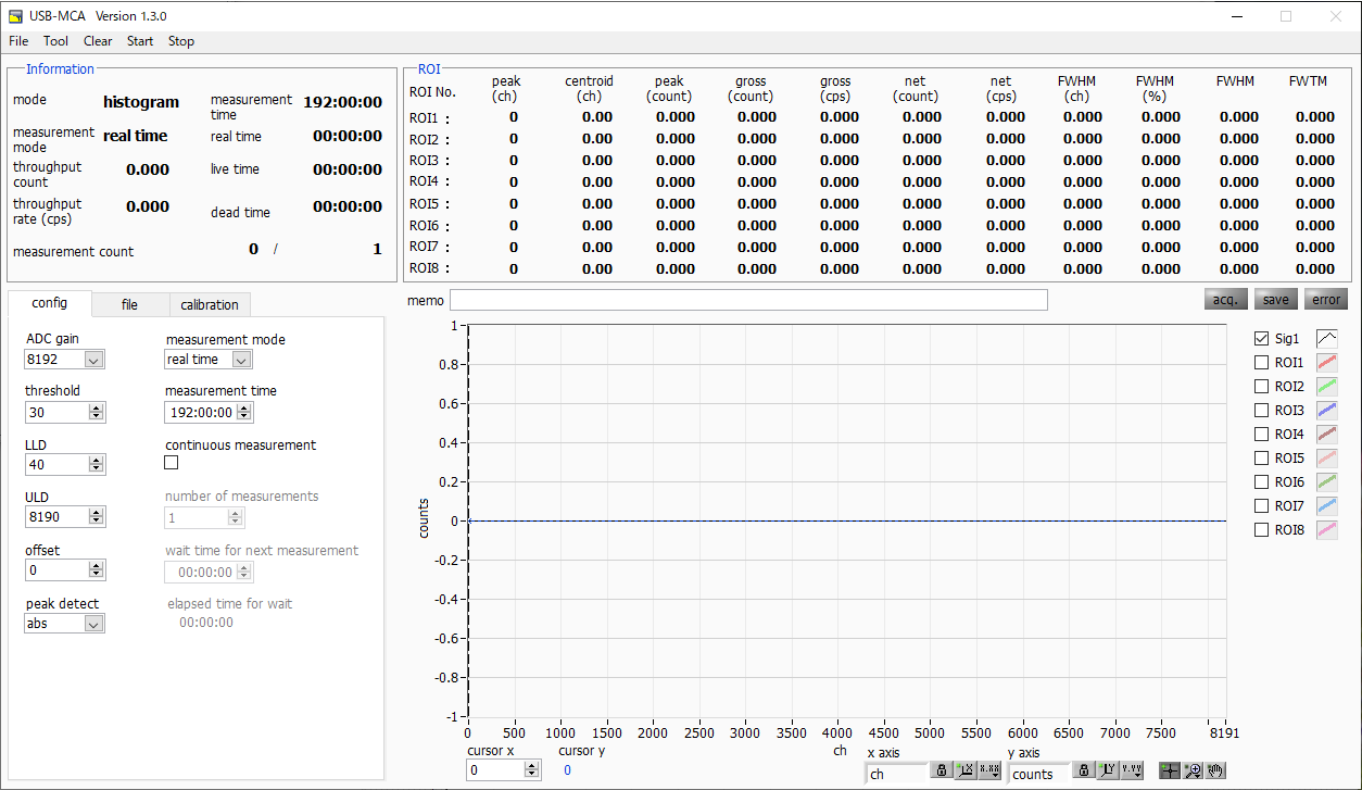


図 2 USB-MCA 起動画面

- メニュー部

File - open config
File - open histogram
File - save config
File - save histogram
File - save image
File - quit
Tool - gauss fit analysis

Tool - peak search analysis

Clear
Start
Stop
- 設定ファイルの読み込み
ヒストグラムデータファイルの読み込み
現在の設定をファイルに保存
現在のヒストグラムデータをファイルに保存
本機器画面を PNG 形式画像で保存
本アプリ終了
ガウスフィット画面表示。指定ピークにガウスフィッティングを実行し、半値幅解析などを行います。
ピークサーチ画面表示。ヒストグラムデータに対してピーク検出を実行し、半値幅解析などを行います。
本機器内のヒストグラムデータを初期化
本機器へ全設定を送信後、本機器へ計測開始を送信
本機器へ計測停止を送信

• タブ部

config	計測に関する設定
file	ファイルに関する設定
calibration	エネルギー校正に関する ROI (Region Of Interest) などの設定

• Information 部

mode	モード。histogram を表示
meas. mode	計測モード。real time または live time を表示
meas. time	設定した計測時間
throughput count	トータルカウント。処理したイベント数
throughput rate(cps)	カウントレート。1 秒間に処理したイベント数
real time	リアルタイム (実計測時間)
live time	ライブタイム (有効計測時間)。real time - dead time (後述参照)
dead time	デッドタイム (無効計測時間)。real time - live time 入力信号が後述 threshold を超えた時点から、ピークを検出しそのピークを AD 変換してリセットするまでの不感時間です。
measurement count	現在の計測回数/総計測回数

• ROI 部

ROI 間の算出結果を表示します。

peak(ch)	最大カウントの ch
centroid(ch)	全カウントの総和から算出される中心値 (ch)
peak(count)	最大カウント
gross(count)	ROI 間のカウントの総和
gross(cps)	1 秒間の ROI 間のカウントの総和
net(count)	ROI 間のバックグラウンドを差し引いたカウントの総和
net(cps)	1 秒間の ROI 間のバックグラウンドを差し引いたカウントの総和
FWHM(ch)	半値幅 (ch)
FWHM(%)	半値幅/ピーク値*100
FWHM	半値幅
FWTM	ピークの 1/10 幅
acq. LED	計測中に点滅
save LED	データ保存中に点灯
error LED	エラー発生時点灯

5. 2. 終了画面

本アプリを終了する場合は、メニュー File - quit をクリックします。実行後、以下の確認画面が表示されます。

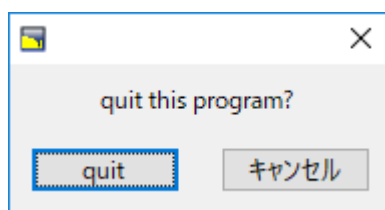


図 3 終了確認画面

終了する場合は quit ボタンをクリックします。実行後、本アプリの画面が消えて終了します。

5. 3. config タブ

The screenshot shows the 'config' tab of a software interface. It contains two columns of settings. The left column includes: 'ADC gain' set to 8192, 'threshold' set to 30, 'LLD' set to 40, 'ULD' set to 8190, 'offset' set to 0, and 'peak detect' set to 'abs'. The right column includes: 'measurement mode' set to 'real time', 'measurement time' set to 192:00:00, 'continuous measurement' which is unchecked, 'number of measurements' set to 1, 'wait time for next measurement' set to 00:00:00, and 'elapsed time for wait' which is 00:00:00.

図 4 config タブ

ADC gain

ADC ゲイン（波高の分割数）を 16384、8192、4096、2048、1024、512（ch）チャンネルから選択します。入力電圧範囲は 0 から 10V です。この範囲を前述のチャンネルで分割します。Ge 半導体検出器など高エネルギー分解能検出器では、16384 を選択すると細かい分解能でデータを取得できます。しかし、計数が少ない場合にはピークを取得するために時間がかかります。NaI（TI）シンチレーション検出器などエネルギー分解能がやや劣るため、細かく分割することができない場合は 4096 チャンネルなどを設定します。

threshold

波形取得開始のタイミングのスレッシュホールド（閾値）を設定します。単位は digit です。設定範囲は 0 から 16383 です。LLD 以下の値に設定します。波形整形入力信号がスレッシュホールドの設定値を超えたタイミングからピーク検出及び AD 変換のトリガとなります。この設定をあまりに大きい値に設定すると、低エネルギーの波高値を取得できなくなります。逆に設定が小さ過ぎるとノイズをひろってしまいます。ADC gain が 16384 の場合などは、はじめは threshold と LLD を 100 くらいで設定します。input rate と throughput rate とヒストグラムを見ながら少しずつ下げていき、値が増えるノイズとの境目を判別し、その少し上の値をスレッシュホールドとします。

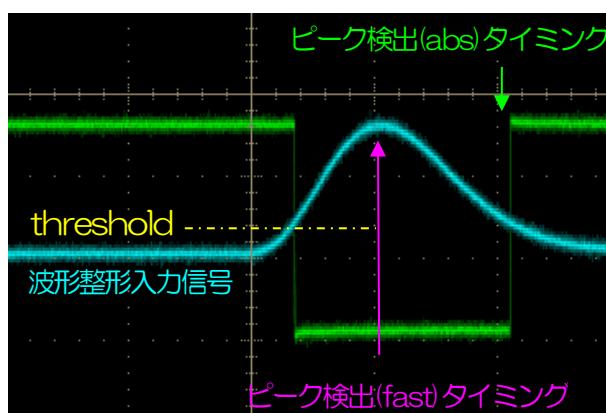


図 5 threshold とピーク検出 (abs/fast) タイミング

LLD	エネルギーLLD (Lower Level Discriminator) を設定します。単位は ch です。この閾値より下の ch はカウントしません。threshold 以上かつ ULD より小さい値に設定します。
ULD	エネルギーULD (Upper Level Discriminator) を設定します。単位は ch です。この閾値より上の ch はカウントしません。LLD より大きい値に設定します。
offset	プラス方向のオフセットを設定します。単位は ch です。オフセット設定値を加算することで、ヒストグラムを右方向（高い波高値の方向）にシフトすることができます。ピーク位置調整などに使用できます。
peak detect	ピーク（最大波高値）の検出方法の選択。前ページの図を参照ください。
abs	入力信号が threshold を超え、ピークに到達した後、減衰し threshold を下回った時に AD 変換を実行します。より確定的に最大波高値を取得可能。
fast	入力信号が threshold を超え、最初にピークに到達したタイミングで AD 変換を実行します。高計数（数千 cps 以上）での計測やパイルアップ対策などにも向いています。
mode	動作モードの選択。
histogram	アンプ信号の波高値を最大 16384 の ch に格納し、横軸エネルギー、縦軸カウントのヒストグラムを作成します。
measurement, mode	計測モードとして、real time または live time を選択します。
real time	予め設定した時間データを計測します。
live time	有効計測時間（リアルタイムとデッドタイムの差）が予め設定した時間になるまで計測します。
measurement time	計測時間設定。設定範囲は 0 から 192 時間（8 日）です。0 と設定した場合は計測時間による停止はなく、192 時間を超過してもメニュー Stop をクリックするまで計測を続けます。
continuous measurement	連続計測実行可否。ON の時 number of meas の回数分、計測を繰り返します。
number of measurement	連続計測実行時の計測回数。1 から 1,000,000。
wait time for next measurement	連続計測時の計測開始前待機時間。0 から 1 時間。
elapsed time for wait	待機中経過時間。

5. 4. file タブ

config

file

calibration

save on stop

☐

save at interval

☒

interval time(sec)

00:00:10

histogram file path

C:\Data\histo.csv

add to file name

☐ none

☒ date

☐ number

file number to add

0

図 6 file タブ

save on stop	計測終了時にヒストグラムデータをファイルに保存します。ファイルの保存先は前述のフォーマットと同様です。
save at interval interval time(sec)	ヒストグラムデータを設定時間間隔でファイルに保存するか否かを設定します。 ヒストグラムデータの連続保存の時間間隔を設定します。単位は秒です。設定範囲は5秒から3600秒です。
histogram file path	ヒストグラムデータファイルの絶対パスを設定します。拡張子無しも可能です。 ※注意※ このファイル名で保存されるのではなく、このファイル名をもとにして以下のフォーマットになります。 例として、save at interval にチェックを入れ、interval time(sec)に10、histogram file path に C:\Data\histo.csv をそれぞれ設定、add to file name で date を選択し、2015/12/23 12:34:00 に計測開始した場合は、まず10秒後に C:\Data\histo_20151223_123410.csv というファイル名でデータ保存します。さらに10秒後に C:\Data\histo_20151223_123420.csv というファイルで保存します。
add to file name	ヒストグラムデータファイル名の追記項目の選択 none 追記なし ※注意※ 連続計測や定期保存を実行した場合は上書き date 計測終了日時を追加 number file number to add を初期値として計測番号を追加
file number to add	追記用計測番号初期値。ファイル名には0詰め6桁の番号が追記されます。最大値999999を超えた場合、0に戻ります。同名のファイルが存在する場合上書きとなります。

5. 5. calibration タブ

ROI	ROI ch	ROI start (ch)	ROI end (ch)	energy	fitting
ROI1 :	CH1	0	1332	1332	off
ROI2 :	none	0	0	0	off
ROI3 :	none	0	0	0	off
ROI4 :	none	0	0	0	off
ROI5 :	none	0	0	0	off
ROI6 :	none	0	0	0	off
ROI7 :	none	0	0	0	off
ROI8 :	none	0	0	0	off

ROI	centroid(ch)	energy
ROI1	0.00	1332
none	0.00	0

manual a: 0.500 unit: MeV
manual b: 0.000

図 7 calibration タブ

ROI (Region Of Interest) 及びエネルギー校正の設定をします。ヒストグラムピークに ROI を設定することで、ROI 間のピークのカウント数や半値幅などの算出を行います。

ROI 部

ROI CH

ROI start

ROI end

energy

fitting

ROI 対象の CH 番号を選択します。1 つの CH 信号に対し、最大 8 つの ROI を設定可能です。

ROI の開始位置を設定します。単位はエネルギー校正の状況によります。ROI end 以下の値とします。

ROI の終了位置を設定します。単位はエネルギー校正の状況によります。ROI start 以上の値とします。ピーク位置 (ch) のエネルギー値等を定義します。 ^{60}Co で単位が keV の場合、1173 や 1332 と設定します。次の calibration 部にて ch を選択した場合、ROI 間のピークを検出しそのピーク位置 (ch) と設定したエネルギー値から keV/ch を算出し、半値幅の算出結果に適用します。

ROI 間のスペクトルに対しガウスフィットを適用するか否かの設定。下図のように ON にするとカウントが少ない状態でも、半値幅などを算出することが可能です。

※注意※ PC により CPU 負荷が高くなる場合があります。その際は OFF でご使用ください。

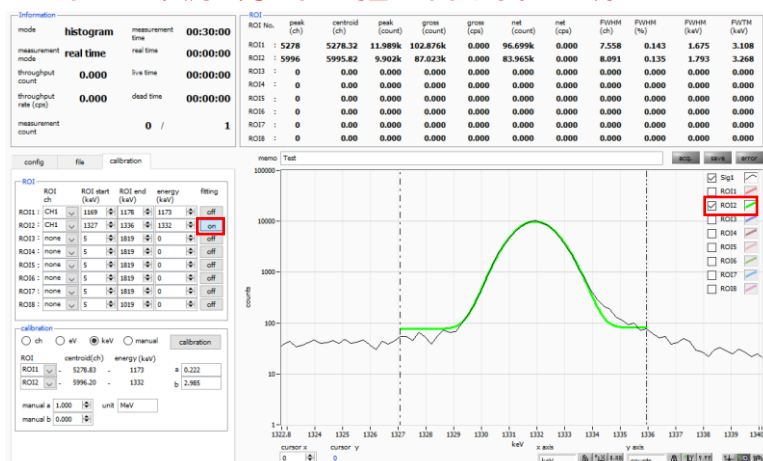


図 8 fitting 実行画面

calibration 部

calibration の種類 以下の 4 つからヒストグラムグラフ横軸の単位を選択します。

ch ch (チャンネル) 単位表示。ROI の FWTM の FWHM などの単位は任意になります。

eV eV 単位表示。1 つのヒストグラムにおける 2 種類のピーク (中心値) とエネルギー値の 2 点校正により、ch が eV になるように 1 次関数 $y=ax+b$ の傾き a と切片 b を算出し横軸に設定します。ROI の FWTM の FWHM などの単位は eV になります。

keV keV 単位表示。1 つのヒストグラムにおける 2 種類のピーク (中心値) とエネルギー値の 2 点校正により、ch が keV になるように 1 次関数 $y=ax+b$ の傾き a と切片 b を算出し横軸に設定します。ROI の FWTM の FWHM などの単位は keV になります。

例として、5717.9ch に ^{60}Co の 1173.24keV、6498.7ch に ^{60}Co の 1332.5keV がある場合、2 点校正より a を 0.20397、 b を 6.958297 と自動算出します。

manual 1 次関数 $y=ax+b$ の傾き a と切片 b と単位ラベルを、manual a と manual b と unit にて任意に設定し、エネルギー校正の際に使用します。

ROI エネルギーまたは時間校正の対象 ROI 番号を選択します。右隣の centroid と peak には、選択中の ROI の中心値と設定中のエネルギー値が表示されます。例えば ROI1 と none を選択した場合は、ROI1 のピーク中心値と予め設定した peak により 1 点校正を行います。ROI1 と ROI2 を選択した場合は、ROI1 と ROI2 のピーク中心値と、予め設定した peak により 2 点校正を行います。

a および b エネルギー校正の算出結果である、ヒストグラムグラフ横軸の作成するための一次関数 $y=ax+b$ における傾きを a に、切片を b に表示します。

manual a および b manual を選択した場合、ヒストグラムグラフ横軸の作成するため、一次関数 $y=ax+b$ における傾き a と切片 b を固定で任意に設定します。

manual unit manual を選択した場合、ヒストグラムグラフ横軸の単位名称や ROI 間の計算結果の単位名称を任意に設定します。

calibration ボタン calibration の種類に応じてエネルギー校正を実行します。実行後にグラフ横軸に適用される一次関数 $y=ax+b$ の傾き a と切片 b が算出され、下側の a と b に表示されます。計算方法につきましては、後述の 8. 5. 2 点校正の計算方法を参照ください。

例えば、下図のように calibration 部にて keV を選択し、calibration ボタンをクリックすると ROI1 と ROI2 の centroid 値と peak 値から、各々のピークが各々のエネルギー値になるようにエネルギー校正を実行し、グラフの横軸単位、ROI の設定値、ROI の算出結果の単位も keV になります。

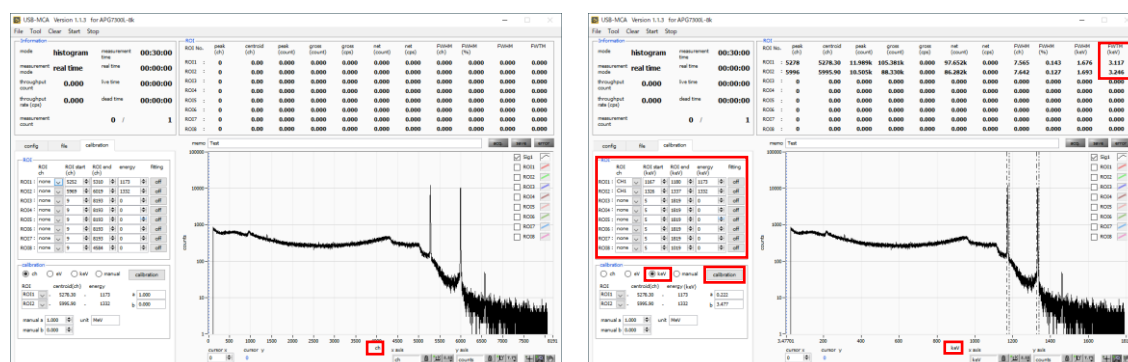


図 9 calibration 部にて keV を選択した場合
(左図：エネルギー校正実行前、右図：エネルギー校正実行後)

5. 6. グラフ

グラフ

cursor x

プロット凡例

横軸範囲

縦軸範囲

ヒストグラムを表示します

点線カーソルがあり、ヒストグラム上のカウント値を cursor y に表示します。

グラフの色や線の種類などを設定します。グラフ上でのサブメニューにて表示/非表示を切り替えることができます。

横軸上で右クリックして自動スケールをチェックすると自動スケールになります。チェックを外すと自動スケールでなくなり、横軸の最小値と最大値が固定になります。最小値または最大値を変更する場合は、マウスのポインタを変更する数値の上に置き、クリックまたはダブルクリックすることで変更できます。

縦軸上で右クリックして自動スケールをチェックすると自動スケールになります。チェックを外すと自動スケールでなくなり、縦軸の最小値と最大値が固定になります。最小値または最大値を変更する場合は、マウスのポインタを変更する数値の上に置き、クリックまたはダブルクリックすることで変更できます。

横軸において、オートスケール可否や精度、マッピング（線形・対数）を設定します。

縦軸において、オートスケール可否や精度、マッピング（線形・対数）を設定します。

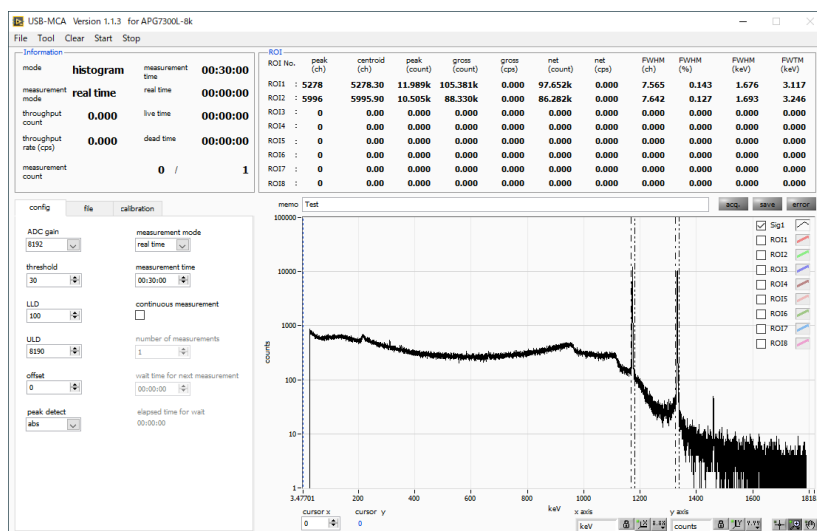
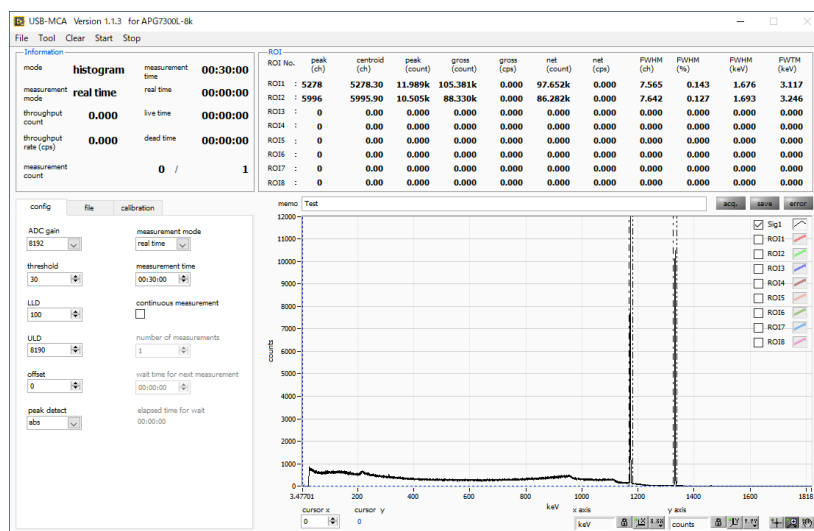
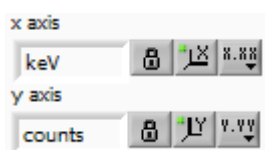


図 10 上側：縦軸マッピングモードにて線形、下側：対数



カーソル移動ツールです。ROI 設定の際カーソルをグラフ上で移動可能です。



ズーム。クリックすると以下の6種類のズームイン及びズームアウトを選択し実行できます。

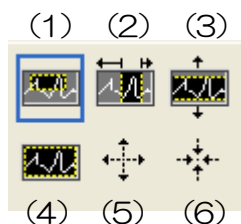


図 11 グラフ ズームイン及びズームアウトツール

- (1) 四角形 ズームこのオプションを使用して、ズーム領域のコーナーとするディスプレイ上の点をクリックし、四角形がズーム領域を占めるまでツールをドラッグします。
- (2) X-ズーム 横軸に沿ってグラフの領域にズームインします。
- (3) Y-ズーム 縦軸に沿ってグラフの領域にズームインします。
- (4) フィットズーム 全てのXおよびYスケールをグラフ上で自動スケールします。
- (5) ポイントを中心にズームアウト。ズームアウトする中心点をクリックします。
- (6) ポイントを中心にズームイン。ズームインする中心点をクリックします。



パンツール。プロットをつかんでグラフ上を移動可能です。

6. 計測

6. 1. 計測開始

- (1) メニュー Clear をクリックします。本機器内ヒストグラムデータが初期化されます。前回の計測したヒストグラムや計測結果を継続する場合は、Clear をクリックせずに次の計測を開始します。
- (2) メニュー Start をクリックすると、全設定が本機器に送信された後に計測を開始します。
- (3) 計測開始後、以下の状態に遷移します。
 - ・ acq LED が点滅します。
 - ・ Information 部に計測状況が表示されます。
 - ・ real time に本機器から取得したリアルタイムが表示されます。
 - ・ live time に本機器から取得したライブタイムが表示されます。
 - ・ dead time に本機器から取得したデッドタイムが表示されます。
 - ・ ROI には ROI No.毎に、calibration タブ内 ROI 範囲設定による、中心値、グロスカウント（範囲内総和）とレート、ネットカウント（範囲内総和からバックグラウンドを引いた正味カウント）とレート、半値幅、1/10 幅等の計算結果が表示されます。
 - ・ グラフには横軸が波高値のヒストグラムが表示されます。

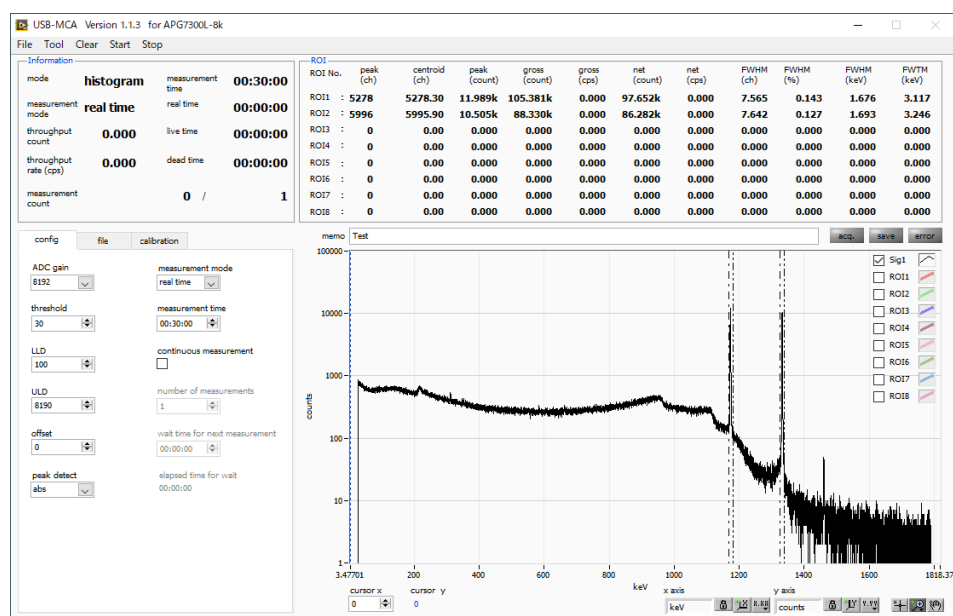


図 12 ヒストグラムモード計測画面

6. 2. 計測停止

- ・ meas. mode が real time の場合、real time が meas. time に到達すると計測は終了します。
- ・ meas. mode が live time の場合、最も遅い live time が meas. time に到達すると計測は終了します。
- ・ 計測中に停止する場合は、メニュー Stop をクリックします。実行後計測を停止します。

7. ファイル

7. 1. ヒストグラムデータファイル

(1) ファイル形式

カンマ区切り (csv) のテキスト形式

(2) ファイル名

任意

(3) 構成

[Header]	ヘッダー部
Measurement mode	計測モード。Real time または Live time
Measurement time	計測時間。単位は秒
Real time	リアルタイム
Live time	ライブタイム。単位は秒
Dead time	デッドタイム。単位は秒
Start Time	計測開始時刻
End Time	計測終了時刻
ADC gain	ADC ゲイン
threshold	スレッシュホールド
LLD	エネルギーLLD
ULD	エネルギーULD
offset	オフセット
MOD	モード
CursorX	CH1 用カーソル位置と CH1 ヒストグラム上のカウント値

[Calculation]

計算部

※以下 ROI 毎に保存

ROI No.	ROI の対象となった入力チャンネル番号。
ROI start(unit)	ROI 開始位置 (keV 等)
ROI end(unit)	ROI 終了位置 (keV 等)
energy(unit)	ROI 間のピークのエネルギー値 (keV 等)
fitting	フィッティング適用有無 (0: 非適用、1: 適用)
peak(ch)	ROI 間のピーク位置 (ch)
centroid(ch)	ROI 間の中心位置 (ch)
peak(count)	ROI 間の最大ピークカウント
gross(count)	ROI 間のカウント数の総和
gross(cps)	1 秒間の gross(count)
net(count)	ROI 間のバックグラウンドを差し引いたカウント数の総和
net(cps)	1 秒間の net(count)
FWHM(ch)	ROI 間の半値幅 (ch)
FWHM(%)	ROI 間の半値幅 (%)
FWHM	ROI 間の半値幅 (keV 等)
FWTM	ROI 間の 1/10 幅 (keV 等)

[Status]

ステータス部

throughput count	検知したイベント総数
throughput rate(cps)	1 秒間に処理したイベント数

[Data]

データ部

ヒストグラムデータ。最大 16384 点。

8. 機能

8. 1. 外部 GATE 入力信号タイミングによるデータ取得

ある事象発生時に、外部からの条件によりその時のイベントデータを取得したい場合は、フロントパネルの GATE 入力端子に対し LV-TTL レベルの外部 GATE 信号を入力します。High の時は計測をし、Low の時は計測しません。

外部 GATE 入力信号は、波形整形入力信号を十分覆う下図のような範囲で入力してください。

特に、波形整形入力信号がベースラインからスレッシュホールドレベル V_{th} を超えるところは、外部 GATE 入力信号が High レベルを保持してください。波形整形入力信号がスレッシュホールドレベルを下回ったタイミングで A/D 変換処理が行われ、 $1.2\mu s$ の処理時間を経てピーク値を確定します。

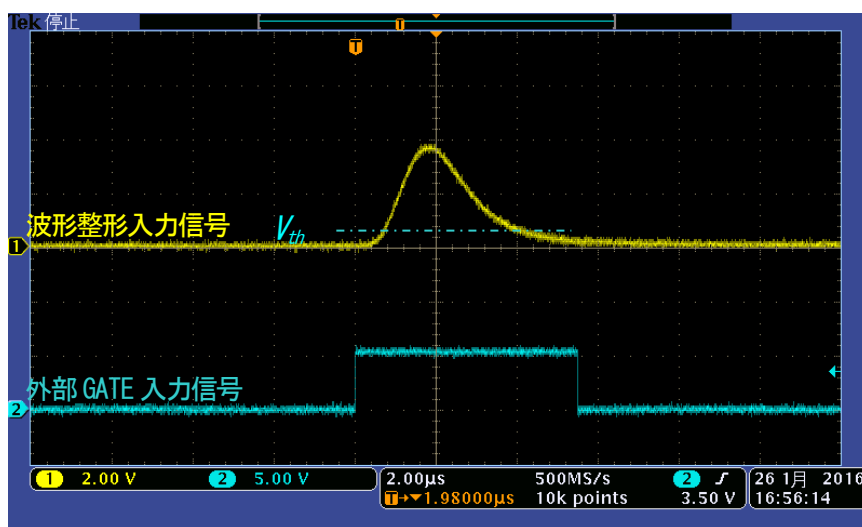


図 13 外部 GATE 入力信号タイミング

※ 外部 GATE 入力信号は LV-TTL レベルで、0.8V 以下を Low レベル 2.0V 以上を High レベルと判定しております。最大入力電圧は 5V です。

8. 2. VETO 信号タイミングによるデータ破棄

ある事象発生時に、外部からの条件によりその時のイベントデータを破棄したい場合は、フロントパネルの VETO 入力端子に対し LV-TTL レベルの信号を入力します。GATE とは逆で、Low の時は計測をし、Low の時は計測しません。タイミングは前述の GATE と同様です。

8. 3. FWHM（半値幅）の算出方法

status タブ内にあるFWHM（Full Width at Half Maximum）は、以下の通りに算出されています。

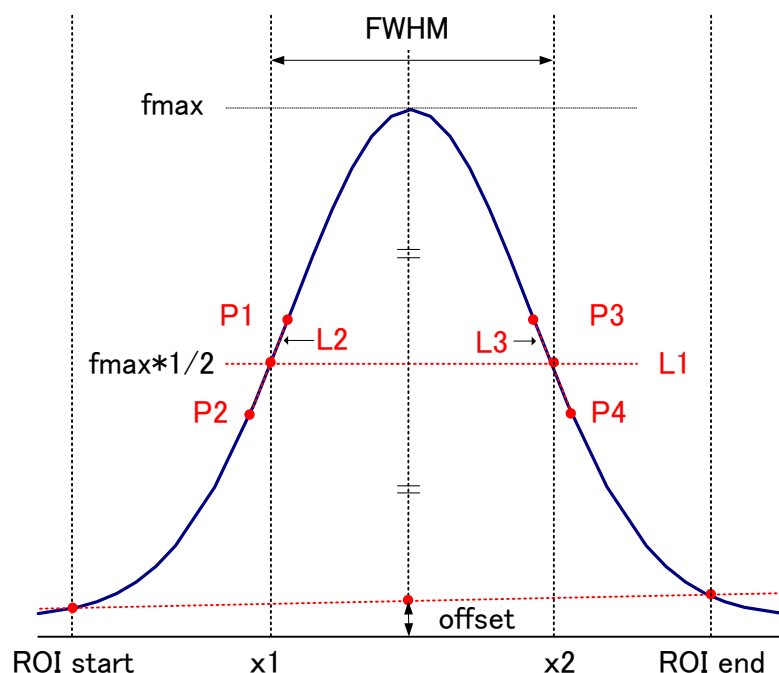


図 14 FWHM 算出

- (1) ヒストグラムにおけるROI start とROI end 間の最大値 f_{\max} を検出します。
- (2) ヒストグラムとROI start の交点と、ヒストグラムとROI end の交点を直線で結びます。その直線とピーク値 f_{\max} から横軸へ垂直におろした線との交点を求めバックグラウンドオフセット（offset）を算出します。
- (3) f_{\max} から offset を差し引いた部分の $1/2$ を算出し、横軸と平行した直線 $L1$ を引きます。
- (4) ヒストグラムと $L1$ が交差する2点を求めるため、交差する前後点 $P1$ と $P2$ 、及び $P3$ と $P4$ を検出します。
- (5) $P1$ と $P2$ を結ぶ直線 $L2$ と、同じく $P3$ と $P4$ を結ぶ直線 $L3$ を引きます。
- (6) $L1$ と $L2$ の交点のX座標 $x1$ と、同じく $L1$ と $L3$ の交点のX座標 $x2$ を求めます。
- (7) $x2$ と $x1$ の差をFWHMとします。

8. 4. gross (グロス) カウント及びnet (ネット) カウントの算出

ROI 部内にある gross カウント及びnet カウントは、コベル法で算出しています。

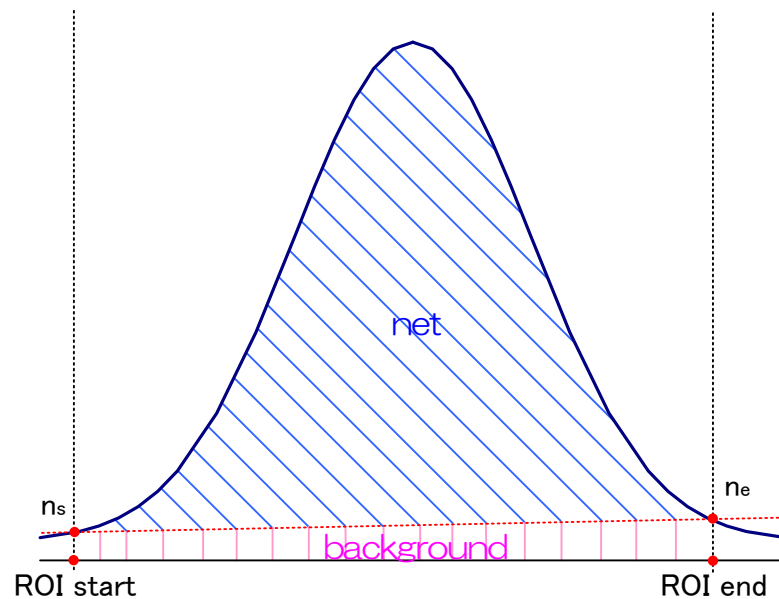


図 15 グロスカウントとネットカウント算出

- (1) gross カウントは、ROI start と ROI end 間のカウントの総和です。
- (2) net カウントは、gross カウントから background (バックグラウンド) カウントを差し引いたピークの正味カウント (上図の青色の斜線部分) です。
- (3) background (バックグラウンド) カウントは、ROI start とヒストグラムの交点 n_s と、ROI end とヒストグラムの交点 n_e を直線で結びます。ROI start と n_s と n_e と ROI end の 4 点を囲む四角形の面積 (上図の桃色の線部分) です。

8. 5. 2点校正の計算方法

エネルギー校正の実行として、グラフの横軸単位目盛をエネルギー（例：keV）にするために、2 つエネルギーピークの centroid とピークエネルギー値を使用して 2 点校正を行っています。

ROI	ROI No.	peak (ch)	centroid (ch)
ROI1	9446		9446.99
ROI2	10728		10729.54

グラフ上部に位置する ROI に表示される ROI1/ROI2 の centroid(ch) 値を参考に、calibration タブ内上側に位置する ROI にて、ROI start(keV) および ROI end(keV) を設定するか、グラフのカーソル移動によって ROI1 と ROI2 の範囲を設定します。

calibration				
<input type="radio"/> ch <input type="radio"/> eV <input checked="" type="radio"/> keV <input type="radio"/> manual <input type="button" value="calibration"/>				
ROI	centroid(ch)	energy (keV)	a	b
ROI1	9446.99	1173	1.000	
ROI2	10729.53	1332	0.000	

calibration タブ内下側に位置する calibration にて、ラジオボタン keV を選択します。calibration タブ内下側に位置する calibration にて、ROI に ROI1 および ROI2 を選択します。ROI2 を none とすることで 1 点校正も可能です。

ROI	ROI ch	ROI start (keV)	ROI end (keV)	energy (keV)
ROI1	CH1	1164	1185	1173
ROI2	CH1	1323	1352	1332

ROI1/ROI2 それぞれのピークのエネルギーが何 keV に該当するかを peak(keV) に設定します。

calibration				
<input type="radio"/> ch <input type="radio"/> eV <input checked="" type="radio"/> keV <input type="radio"/> manual <input type="button" value="calibration"/>				
ROI	centroid(ch)	energy (keV)	a	b
ROI1	9446.99	1173	0.124	
ROI2	10729.53	1332	1.831	

calibration ボタンをクリックすると、下側に位置する a と b に、以下の式にて算出された、一次式 $y=ax+b$ の傾き a と切片 b が自動で反映されます。

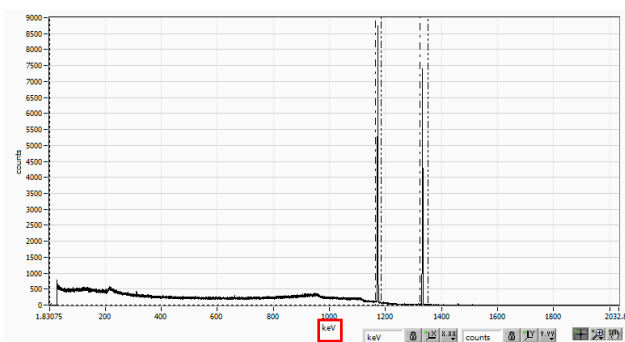
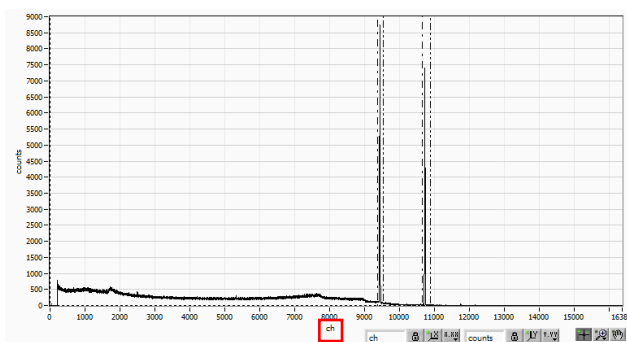


図 16 左側：エネルギー校正前 ch、右側：エネルギー校正後 keV

$$a = (\text{peak1} - \text{peak2}) / (\text{centroid1} - \text{centroid2})$$

$$b = y - ax$$

例として、 ^{60}Co の 1173keV の centroid が 9446.99ch、1332keV の centroid が 10729.53ch の場合、

$$a = (1332 - 1173) / (10729.53 - 9446.99) = 0.124$$

$$b = 1332 - 0.124 * 10729.53 = 1.831$$

以上により、a には 0.124、b には 1.831 と自動で反映され、横軸の単位目盛は、一次式 $0.124 * \text{ch} + 1.831$ にて作成されます。

9. Tool 機能 gauss fit analysis

本アプリにはガウスフィッティングによるピーク解析機能があります。専用画面を開き、計測中またはデータファイルのヒストグラムデータを対象に、カウント数の少ないピークや重なり合うピークを分けて半値幅やカウント数などを算出することができます。

ガウスフィッティングは、バックグラウンドを考慮したガウス関数+1 次式をモデル関数として使用します。

パラメータの初期値は ROI で設定した範囲から自動的に算出します。ガウスフィッティングのアルゴリズムは最急降下法と Gauss-Newton 法のよいところを組み合わせることで収束性が向上している Levenberg-Marquardt 法を採用しております。

$$f(x; A, \mu, \sigma, a, b) = A \exp \left\{ -\frac{(x - \mu)^2}{2\sigma^2} \right\} + (ax + b)$$

Where:

A : amplitude , μ : center , σ : standard deviation

a : slope , b : intercept

数式 1 ガウス関数+1 次式

9. 1. 起動画面

メニュー Tool - gauss fit analysis を実行します。実行後、下図の起動画面が表示されます。

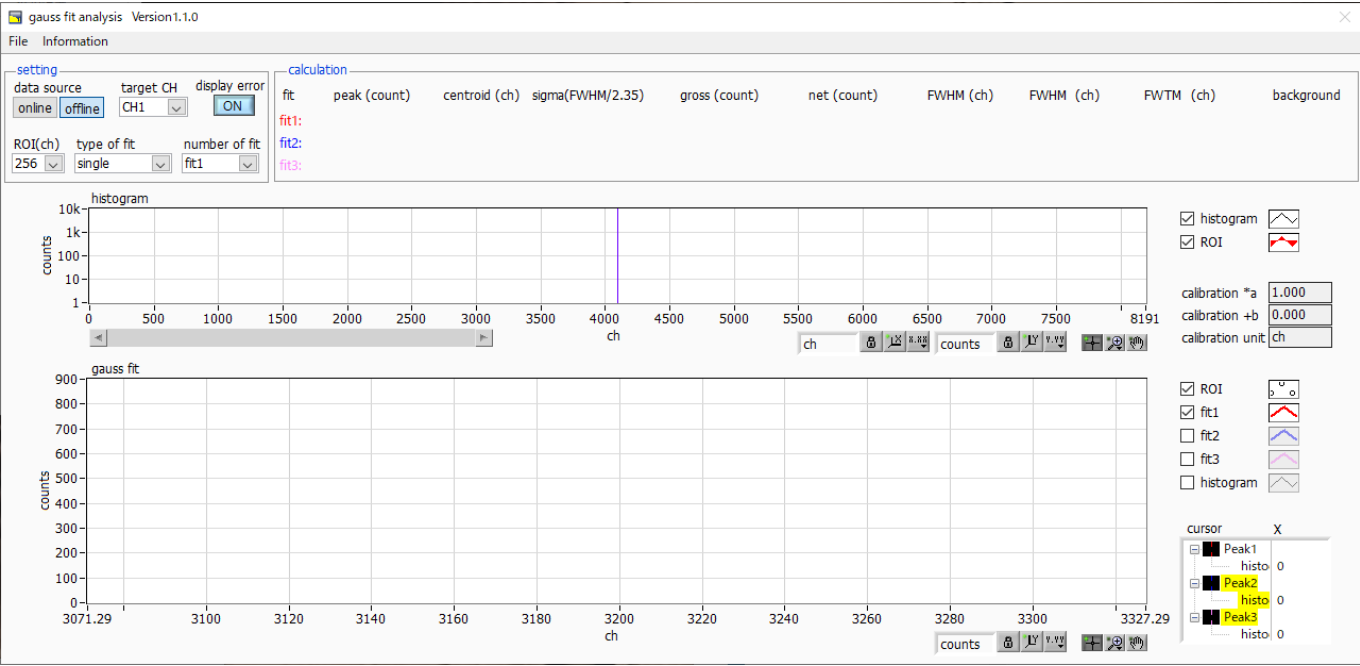


図 17 ガウスフィット起動画面

・メニュー部

- File - open gauss fit file ガウスフィットファイル読み込み
- File - open histogram file ヒストグラムデータファイルの読み込み
- File - save gauss fit file ガウスフィットデータをファイルに保存
- File - save image 画面を png 形式で保存
- Information 情報画面を表示。ダイアログ画面で本画面を使用する際の注意事項などを表示

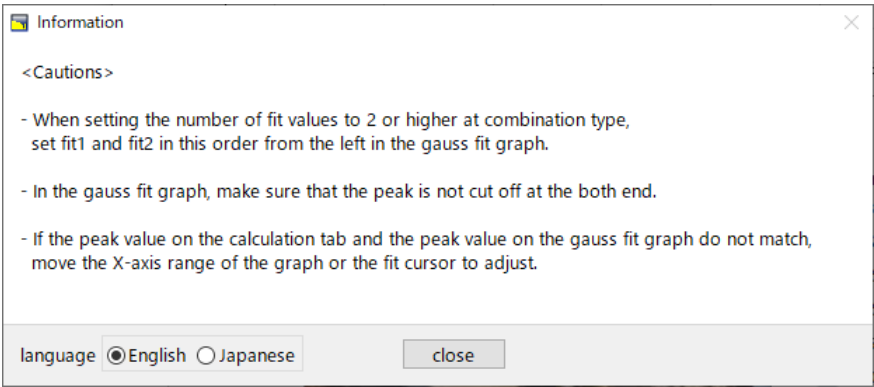



図 18 information 画面

• setting 部

data source	解析対象データを選択します。
online	メイン画面で計測中のデータを対象とします。
offline	予め読み込んだヒストグラムデータファイルまたはガウスフィットデータファイル内のデータを対象とします。
target CH	解析対象 CH を選択します。 ※本機器では CH1 固定
display error	calculation 部の各種算出値について、誤差表示の ON/OFF を切り替えます。
ROI(ch)	gauss fit グラフ内で表示する解析対象のデータ点数です。256 または 512 チャンネルから選択します。
type of fit	フィッティングの種類を single, combination から選択します。 通常は single を推奨しますが、ピークが近接しておりフィッティングし難い場合は、combination を選択します。
number of fit	ガウスフィット数の選択。一つのヒストグラムに対し、最大3つのピークに対してガウスフィット解析を実行することが出来ます。

• calculation 部

peak(count)	最大カウント
centroid(ch)	全カウントの総和から算出される中心値 (ch)
sigma(FWHM/2.35)	分散値
gross(count)	カウントの総和
net(count)	バックグラウンドを差し引いたカウントの総和
FWHM(ch)	半値幅
FWHM	半値幅 ※単位はメイン画面でのエネルギー校正状況に従います
FWTM	ピークの 1/10 幅 ※単位はメイン画面でのエネルギー校正状況に従います

calibration *a	メイン画面でのエネルギー校正係数*a が表示されます。
calibration +b	メイン画面でのエネルギー校正係数+b が表示されます。
calibration unit	メイン画面での unit が表示されます。
histogram グラフ	histogram グラフ内 histogram プロットは、ガウスフィット対象のヒストグラムデータをグラフ表示します。ROI プロットは gauss fit グラフで表示している部分であり、赤色で表示されます。グラフ左下の横スライドバーを左右に動かすと、表示点数は一定のまま表示位置を変えることができます。各チェックボックスのチェック有りはプロット表示、チェック無しはプロット非表示です。
gauss fit グラフ	histogram グラフに表示されたヒストグラムデータから、gauss fit グラフの X 軸の開始位置から ROI(ch) で設定したチャンネル分を抽出して表示します。fit1 から fit3 プロットは、各カーソルで設定したピークを対象にガウスフィットしたデータです。histogram プロットは、ガウスフィットした結果を連結したデータです。グラフ右下の  (表示のパン) ボタンを選択後、グラフ上をクリックしたままドラッグすると、表示点数は一定のまま表示位置を変えることができます。また、グラフ右下のカーソルの X は、ガウスフィット対象ピークに合わせるカーソルの位置であり、X を直接入力することでカーソルを移動させることもできます。各チェックボックスのチェック有りはプロット表示、チェック無しはプロット非表示です。

9. 2. オンラインの場合

計測中に取得したヒストグラムを対象に、下記の手順で指定ピークに対してガウスフィット解析を行います。

- (1) data source を online に選択します。
- (2) ヒストグラムモードで計測を開始します。計測中のヒストグラムが histogram グラフに表示されます。
- (3) gauss fit グラフでは、histogram グラフ内の着目部分のヒストグラムを表示します。このグラフの横軸範囲の設定は、histogram グラフ側で垂直カーソルを対象範囲の中央に移動するか、gauss fit グラフ側で横軸の最小値を直接入力します。設定後、histogram グラフには gauss fit グラフで選択した範囲が赤色になります。
- (4) 解析対象のおおよそのピーク部分に、最大 3 本の垂直カーソルを設定します。カーソルの設定は下図赤枠のボタンが押された状態で、赤色と青色と桃色の垂直カーソル線をそれぞれドラッグし、ピーク部分にドロップします。または、画面右下のカーソルの X 値に数値を入力することでカーソルを移動し設定することもできます。
- (5) calculation 部には、各ガウスフィットデータを元にした半値幅等の演算結果が表示されます。

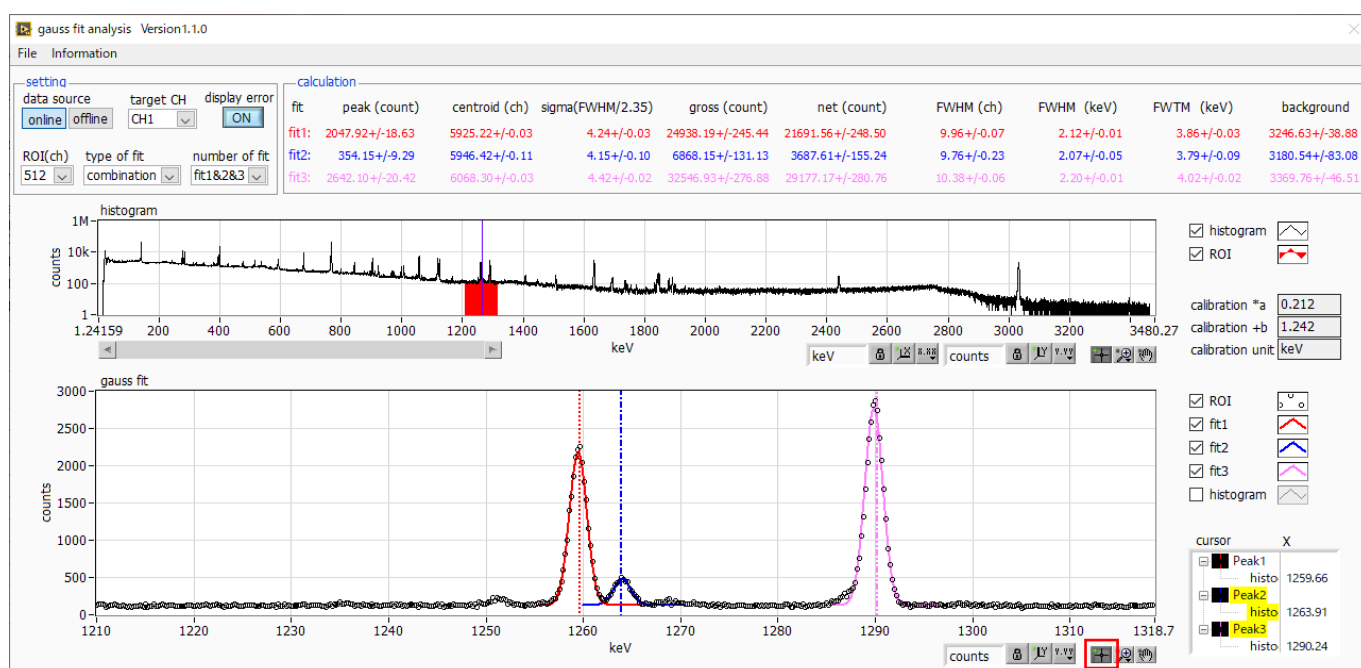


図 19 ガウスフィット画面 (online 時)

9. 3. オフラインの場合

ヒストグラムデータファイルまたはガウスフィットデータファイルを読み込むことで、取得したヒストグラムを対象に、下記の手順で指定ピークに対してガウスフィット解析を行います。

- (1) data source を offline に選択します。
- (2) メニュー file - open gauss fit file または file - open histogram file をクリックします。ファイル選択ダイアログが表示されます。読み込み対象のデータファイルを選択して開きます。データファイル内のヒストグラムが histogram グラフに表示されます。

以降の手順は、オンラインの場合と同様です。

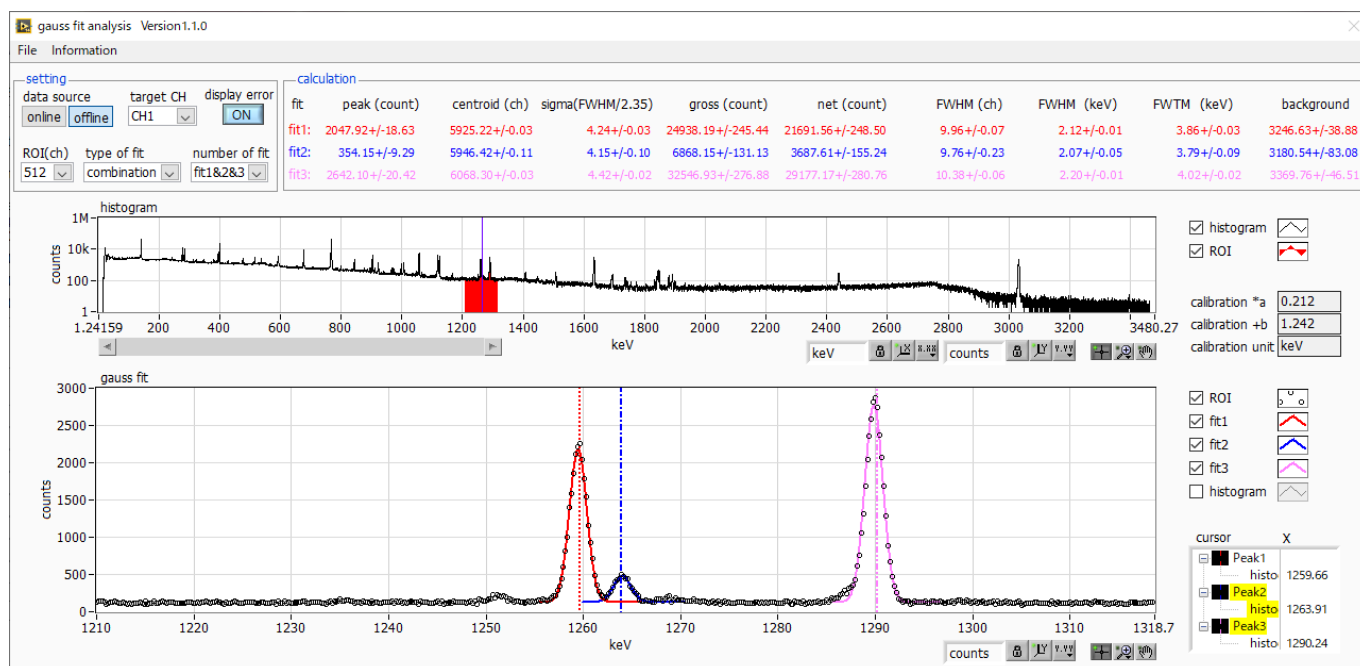


図20 ガウスフィット画面 (offline 時)

9. 4. 注意事項

ガウスフィット画面において正常に動作するために、下記の点をご確認ください。

- type of fit で combination を選択し、number of fit を 2 以上に設定する場合は、gauss fit グラフでは左から fit1、fit2 の順で設定します。fit1 が正常に動作していない場合、続く fit2 と fit3 も非表示になります。
- fit 対象のピークは gauss fit グラフの両端で切れることなく、ピーク全体を表示するようにします。
- calculation タブの peak 値と gauss fit グラフのピーク値が一致しない場合は、グラフの横軸範囲や fit のカーソルを動かしてください。

9. 5. 終了

本画面を閉じる場合は、File - close をクリックします。

10. Tool 機能 peak search analysis

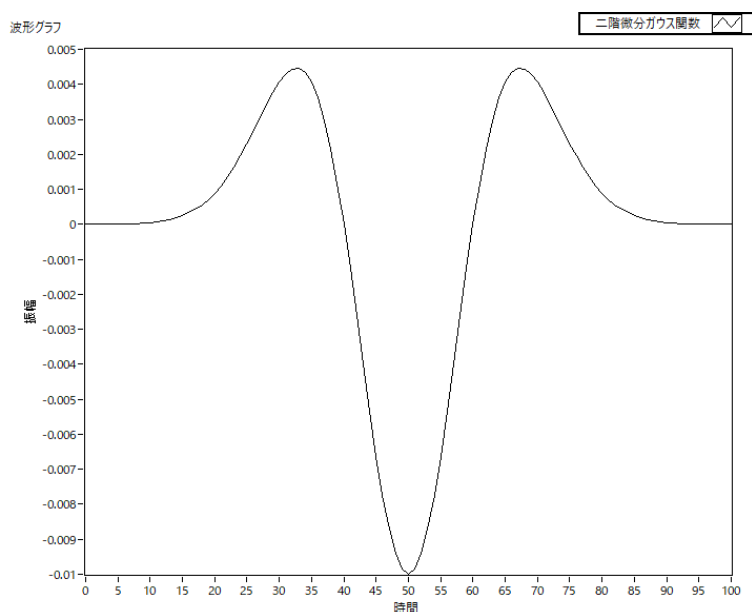
本アプリにはピークを自動で検知するピークサーチ機能があります。専用画面を開き、計測中またはデータファイルのヒストグラムデータを対象に、自動でピークを検出して半値幅やカウント数などを算出することができます。

ピークサーチは、ガウス型平滑化二次微分フィルタを作成し、得られたスペクトルに対して平滑化二次微分を実施し、その計数誤差と比較してピークサーチを行います。フィルタのパラメータはすべて自動計算されます。

$$f(x; a, \mu, \sigma) = \frac{a(x - \mu)^2 e^{-\frac{(x - \mu)^2}{2\sigma^2}}}{\sigma^4} - \frac{ae^{-\frac{(x - \mu)^2}{2\sigma^2}}}{\sigma^2}$$

where :

a : amplitude , μ : center , σ : standard deviation



数式 2 2階微分ガウス関数

10. 1. 起動画面

メニュー Tool - peak search analysis を実行します。実行後、下図の起動画面が表示されます。

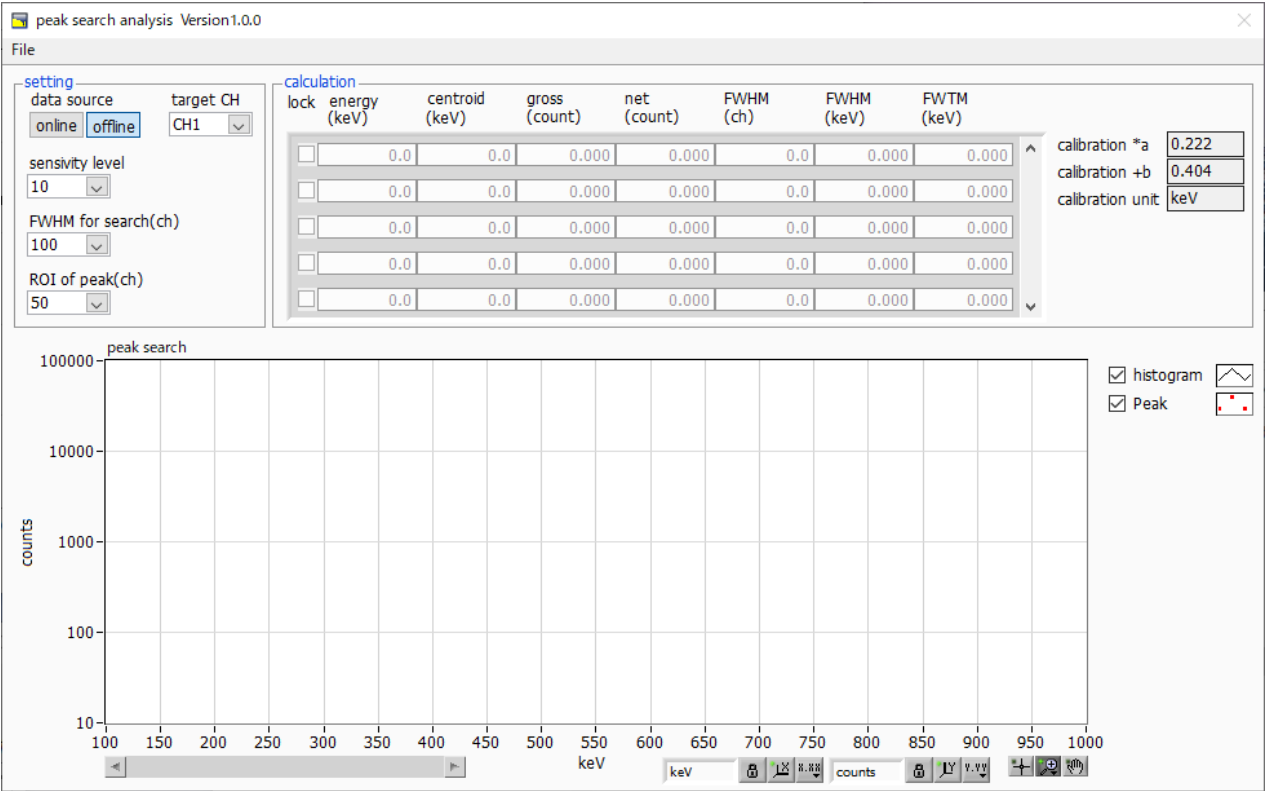


図 21 ピークサーチ起動画面

・メニュー部

- File - open peak search file ピークサーチファイル読み込み
- File - open histogram file ヒストグラムデータの読み込み
- File - save peak search file ピークサーチデータの書き込み
- File - save image 画面を png 形式で保存
- File - close 画面の終了

・setting 部

- data source 解析対象データを選択します。
 - online メイン画面で計測中のデータを対象とします。
 - offline 予め読み込んだヒストグラムデータファイルまたはガウスフィットデータファイル内のデータを対象とします。
- target CH 解析対象 CH の選択。 ※本機器では CH1 固定
- sensitivity level ピーク検知の閾値の選択。 値が小さいとわずかなピークでも検知します。
- FWHM for search(ch) ピークサーチに必要な目安半値幅。 単位はチャンネル。 実際のピークからおおよその半値幅をチャンネル（点数）で設定します。
- ROI of peak(ch) ピークに対して ROI のプロット（CH）数の設定です。

• calculation 部

lock	リストの上部に表示したい場合チェックをONにします。OFFの場合、ピーク検知する毎に表示位置が上下する場合があります。
centroid(ch)	全カウントの総和から算出される中心値(ch)。
gross(count)	カウントの総和。
net(count)	バックグラウンドを差し引いたカウントの総和。
FWHM(ch)	半値幅。
FWHM	半値幅 ※単位はメイン画面でのエネルギー校正状態になります。
FWTM	ピークの1/10幅 ※単位はメイン画面でのエネルギー校正状態になります。
calibration *a	メイン画面でのエネルギー校正係数*aが表示されます。
calibration +b	メイン画面でのエネルギー校正係数+bが表示されます。
calibration unit	メイン画面でのunitが表示されます。
peak search グラフ	peak search グラフ内 histogram プロットはピークサーチ対象のヒストグラムデータをグラフ表示します。Peak プロットはピークを検知した部分でありガウスフィットして赤色で表示されます。グラフ左下の横スライドバーを左右に動かすと表示点数は一定のまま表示位置を変えることができます。各チェックボックスのチェック有りはプロット表示、チェック無しはプロット非表示です。

10. 2. オンラインの場合

計測中に取得したヒストグラムを対象に、下記の手順でピークサーチ解析を行います。

- (1) data source を online に選択します。
- (2) ヒストグラムモードで計測を開始します。計測中のヒストグラムが peak search グラフに表示されます。
- (3) peak search グラフでは、ピーク検知したピーク部分をガウスフィットして赤色のヒストグラムを表示します。
- (4) calculation 部にはピーク検知したピーク毎に半値幅等の演算結果が表示されます。ピークを検知がなかったりかからなかったりする場合、演算結果の表示が上下に移動して見え難い場合があります。この場合は lock チェックを ON にすると常に上部に表示されるようになります。

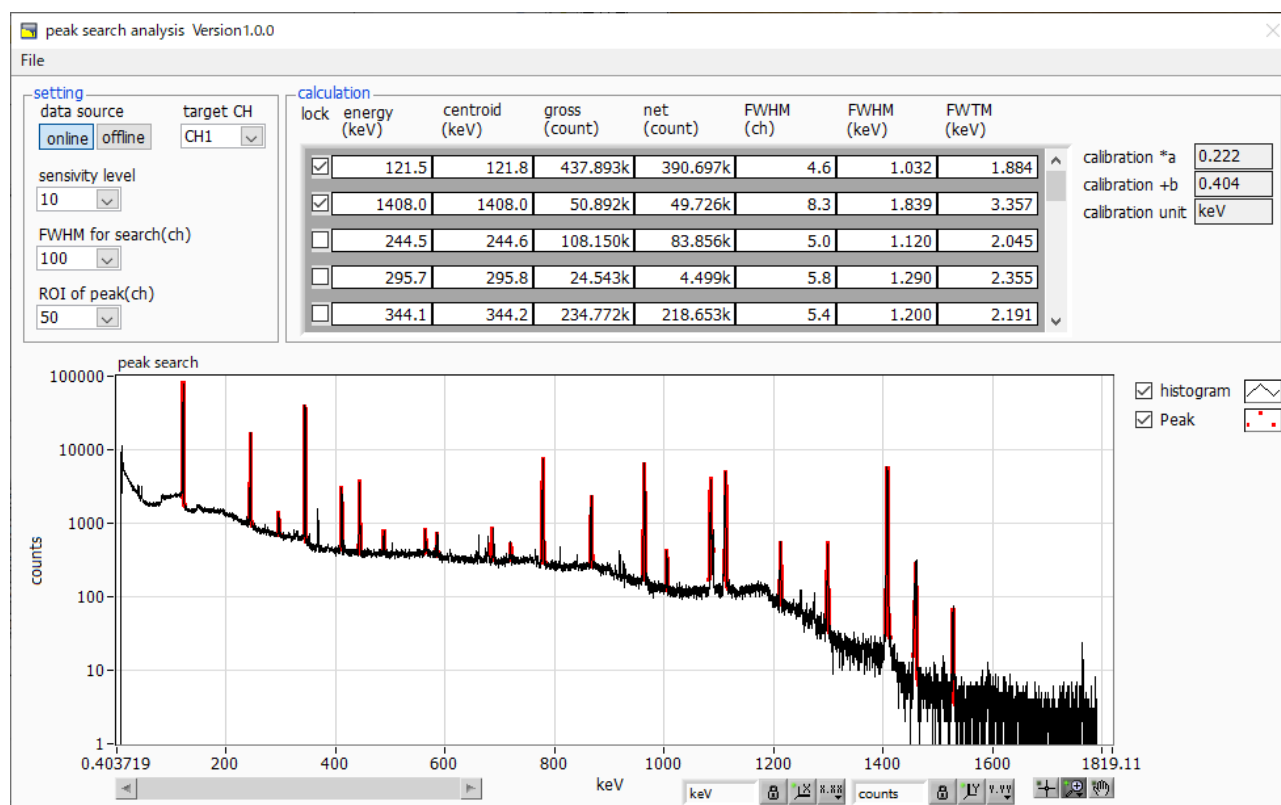


図 22 ピークサーチ画面 (online 時)

10. 3. オフラインの場合

ヒストグラムデータファイルまたはピークサーチデータファイルを読み込むことで取得したヒストグラムを対象に、下記の手順でピークサーチ解析を行います。

- (1) data source を offline に選択します。
- (2) メニュー file - open peak search file または file - open histogram file をクリックします。ファイル選択ダイアログが表示されます。読み込み対象のデータファイルを選択して開きます。データファイル内のヒストグラムが peak search グラフに表示されます。

以降の手順は、オンラインの場合と同様です。

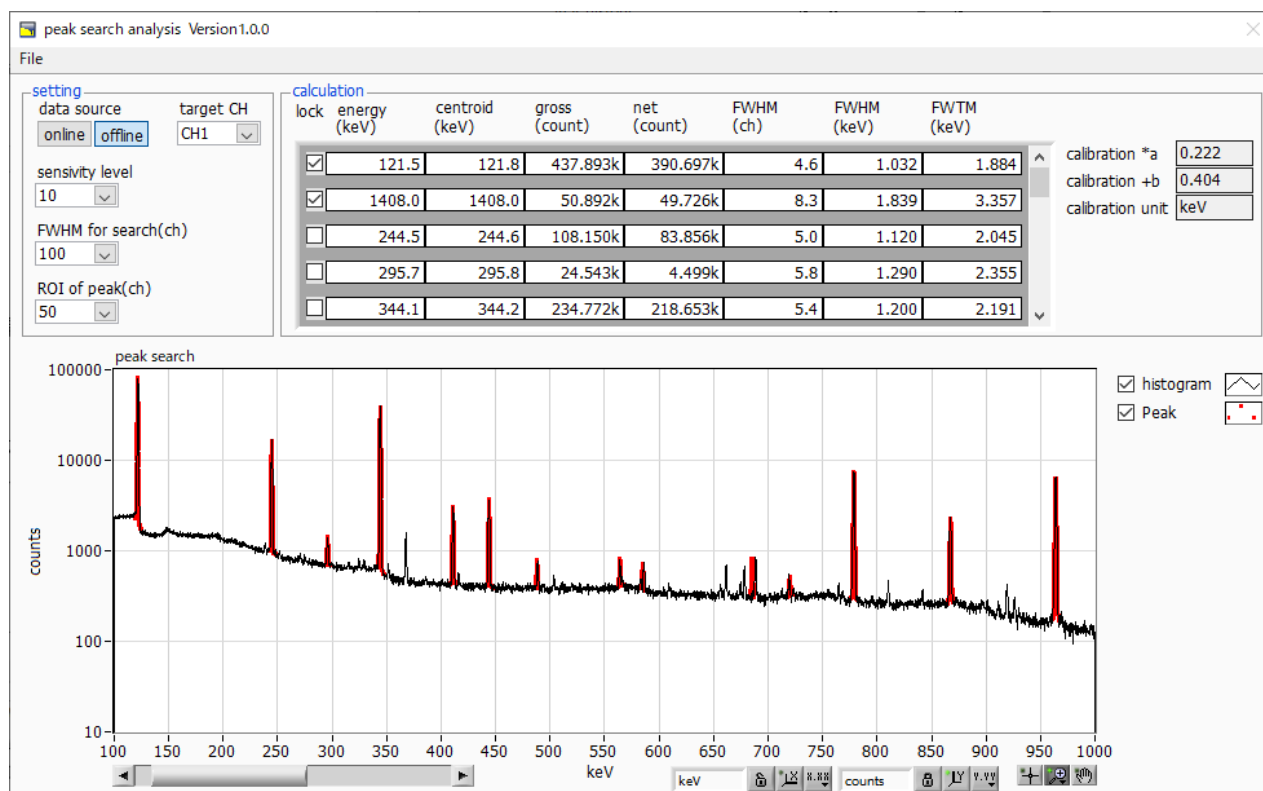


図 23 ピークサーチ画面 (offline 時)

10. 4. 注意事項

ピークサーチ画面において正常に動作するために下記の点をご注意ください。

- ・ ピークサーチのかかり具合は、sensitivity level と FWHM for search(ch) と ROI of peak(ch) の調整によって変化します。赤色のピーク検知部分の形状を見ながら各設定を最適になるよう調整します。

10. 5. 終了

本画面を閉じる場合は、File - close をクリックします。

株式会社テクノエーピー

住所：〒312-0012 茨城県ひたちなか市馬渡 2976-15

TEL：029-350-8011 FAX：029-352-9013

URL：<http://www.techno-ap.com> e-mail：info@techno-ap.com